

Lamidisc®

金属碟片联轴器

JAURE®



艾默生JAURE已有超过50年从事于联轴器的开发和制造的经验，这些联轴器被应用于从轻载到重载，低速到高速等多种领域中。

基于我们对于持续发展的承诺，JAURE已开发了一种新型且稳定的从主动到从动设备传输功率的碟片式联轴器。

碟片式联轴器可补偿轴向，角度和径向偏差。一般它们具有如下优点：

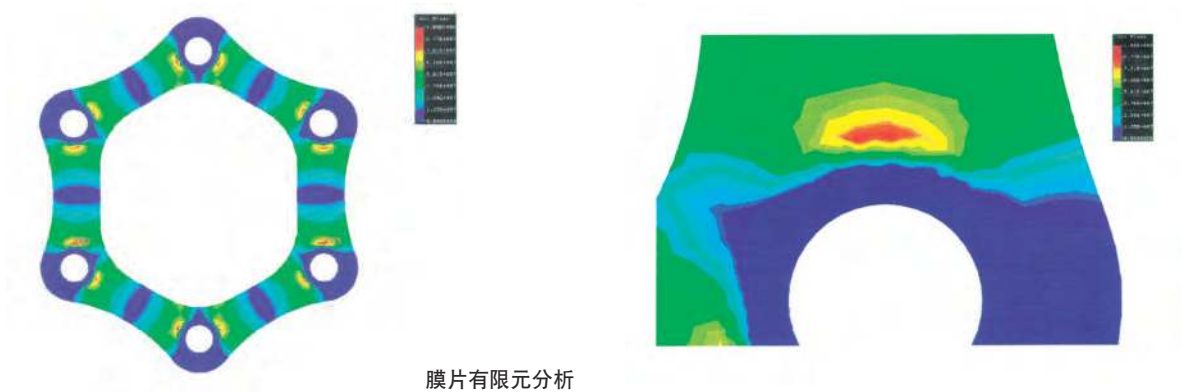
- 无需润滑和维护
- 检查时无需拆卸联轴器。此外，用闪光灯可以在机器运转情况下检查碟片状况。
- 机器设备的偏差可评估
- 刚性扭力无侧隙
- 无磨损部件，对恶劣环境具有强抵抗力
- 如果良好对中，使用寿命将无限长。

然而，碟片式联轴器也有一些缺点：

- 如果机器未被合理定位的话它们将会给推力轴承施加较大的轴向力
- 碟片寿命受联轴器运转偏差影响
- 碟片对于轴套的定位是个关键因素特别是在高速情况下

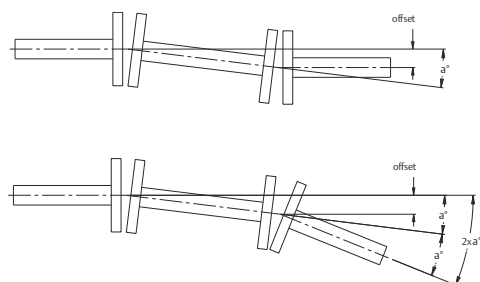
然而，如果偏差保持在设备规定范围内，这些联轴器可以维持与它们安装上的设备一样长的寿命。

为了改善这些缺陷，各个联轴器生产商通过多种途径更改其外观轮廓。JAURE通过运用更先进的有限元分析方法完成了更高级的碟片轮廓。我们研发的结果是，**碟片组联轴器-6个螺栓**，可在1.5°角偏差下持续运转而无任何扭矩能力的损失。换句话说：对于给定的偏差在轴承上施加较小的力就可较其他厂商的联轴器传输更大的扭矩。



膜片有限元分析

如图所示轴间的角偏差可从0到2倍的 a 变化：

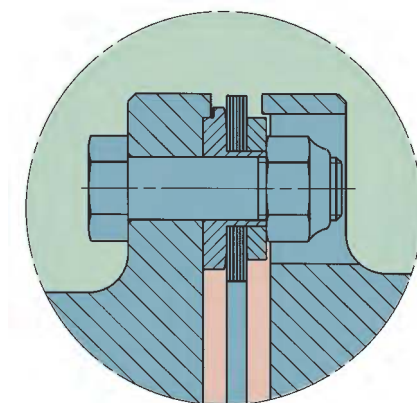


- a = 代表单位碟片组的角偏差
- a （对于碟片组-6少于202）=1.5°
 - a （对于碟片组大于或等于202）=1°
 - a （对于碟片组-8）=0.5°
 - a （对于碟片组-10）=0.4°
- 1-对于径向偏差要用2个碟片组
- 2-见第5页图。

JAURE仅在高速情况下运用定位螺栓来引导联轴器但是却发现了直接的方法来引导碟片组到轴套上（见下文）。通过清洗连接垫片组的垫片槽口，确保残余失衡标准的重复性，以符合 API671 规定。



碟片导孔 (JAURE专利)



碟片组联轴器的膜片用高等级的不锈钢（AISI-301）制成，不仅确保高强度和强抗疲劳性，还有对大多数工况条件的抵抗性。此外，膜片还有低摩擦系数涂层以改善其耐磨性。

碟片组联轴器用统一的带6,8和10个螺栓的膜片组。螺栓数目越多，可传输扭矩越大但是联轴器所能适应的偏角越小。

Lamidis®联轴器还可安装在作为反连枷设备的套管上。

碟片组联轴器的设计和生产统一于认证的质量系统。根据DIN ISO9001满足质量需求。

碟片组联轴器有多种配置以满足大多数的工况：此外，我们的工程部还可以（根据客户需求）定做联轴器以满足特殊要求：紧密连接式，分离式，电绝缘式，垂直装配式，安全联轴器等。我们碟片组 CX（减小力矩）联轴器的一个显著设计是它不仅有API610规定的反连枷设备，还具有质量轻及重心与轴承间距小的特点。



测试机



不同碟片轮廓

选型步骤

1.-选择联轴器类型

2.-从表1中选择从动机器服务系数SFA。

从表2中选择主动设备的服务系数SFD。

需要注意当主动设备不是标准电机或涡轮机的情况。一些发动机将会给驱动系统施加额外的震动且公差要相应制定。参看表2。
要增加两个服务系数SFA和SFD到合成的服务系数SF中。

从动设备安全系数SFA 表1

从动设备	SFA
鼓风机, 风扇	
离心机	1.0
裂片/叶片/涡轮式空压机	1.25
压力抽风机	1.5
带减震器的感应通风设备	1.5
无控感应通风设备	2.0
冷却塔	2.0
化工行业	
搅拌器 (薄液体)	1.0
搅拌器 (粘性液体)	1.5
离心机 (轻)	1.25
离心机 (重)	1.75
混料机	1.75
压缩机	
离心机	1.0
裂片/旋转器	1.25
涡轮压缩机	1.75
往复式:	
1到3气缸	3.0
4或更多气缸	1.75
传送机, 起重机, 升降机	
传送机:	
螺丝 / 裙板 / 皮带 / 链板	1.25
桶 / 旋转机 / 升降机	1.5
往复式	3.0
起重机:	
中型	2.5
重型	3.0
升降机:	
离心机和重力卸载	1.25
挖掘机	2.0
食品行业	
打包机和过滤器	1.25
捏炼机	1.5
甘蔗榨汁机	1.5
甘蔗收割机	1.5
甘蔗碾磨机	2.0
甜菜切割机	1.5
甜菜洗涤机	1.5
发电机	
均衡载荷	1.0
频率转换器	1.5
焊接发电机	2.0
机床	
主驱动	2.0
辅助及横向驱动	1.5
金属加工	
压力计/锤子	2.0
辊式矫直机	2.0
弯曲机/剪切机	1.5
冲压机	2.0
船舶行业	2.5

采矿行业	
破碎机	2.5
轧机	2.5
矿用风机	2.0
振动器	1.5
石油行业	
管线泵	1.5
旋转钻井设备	2.0
造纸行业	
轧光机	2.0
躺辊	2.0
烘缸	2.25
制浆机	2.0
纸浆碾磨机	2.0
吸水辊	2.0
湿压机	2.0
卷线器	2.0
搅拌机	2.0
塑料工业	
轧光机, 破碎机, 混合机	1.75
泵	
离心机, 常规给水或锅炉给水	1.0
离心机, 泥浆	1.5
离心机, 挖泥机	2.0
旋转/齿式/裂片或叶片	1.5
交互式:	
1缸	3.0
2缸, 单向	2.0
2缸, 双向	1.75
3缸或更多	1.5
轧机	
剪切机	2.5
链式传输机	1.5
冷轧机	2.0
连铸	2.5
冷床	1.5
剪料头机	2.0
交叉转换	1.5
除磷机	2.0
重型和中型轧机	3.0
铸锭和初轧机	2.5
铸锭处理机	2.5
铸锭推进器	2.5
操纵器	2.0
剪板机	2.0
滚子调整驱动器	1.5
矫直机	1.5
辊道 (重载)	2.5
辊道 (轻载)	1.5
薄板轧机	2.5
切边机	1.5
管道和焊接机	2.0
绕线机	1.5
拔丝机	1.5

橡胶工业	
挤压机	1.75
压光机	2.0
搅拌机/精炼机/破碎机	2.5
钢厂	
高炉鼓风机	1.5
转换器	2.5
倾斜鼓风机	2.0
破碎机	2.0
纺织机	
印刷和干燥机	1.5
制革桶	1.5
轧光机	1.5
织布机	1.5
污水处理工业	
充气器, 螺旋泵, 屏蔽	1.5
木材加工机械	
Trimmer,剥皮机, 锯齿机, 飞机	2.0

表1中的因素用于常规指导且可根据客户自己对设备的了解而修改。

主动设备服务系数SFD 表2

主动设备	SFD
多缸引擎	
8个或更多	0.5
6	1.0
4或5个	1.5
少于4个	联系Jaure
变速马达	0.8
电动马达和涡轮机	0

变速马达除外

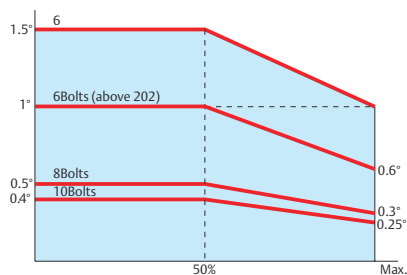
如果在主动或从动端有预计的轴振动请联系我们的技术部门

3.-计算单位扭矩的最小扭矩等级

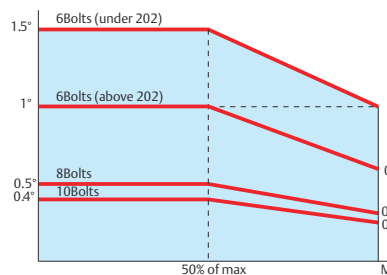
$$\text{扭矩} = \frac{9550 \times \text{名义功率(kW)} \times \text{服务系数}}{\text{转速(rpm)}}$$

4.-待选的联轴器的承载能力要大于或等于3中计算出来的扭矩值。检验待选联轴器的峰值扭矩或启动扭矩。对于时常应用到功率源峰值扭矩的系统，要核实峰值扭矩不超过所选名义扭矩的两倍。

5.-检验看现有或预计的轴向，角度和补偿偏差在产品目录显示的范围。允许的轴向偏差和扭矩取决于下面显示的角偏差（给出角偏差用于一个碟片组。测量轴向偏差用于带2个碟片组的整个联轴器）。

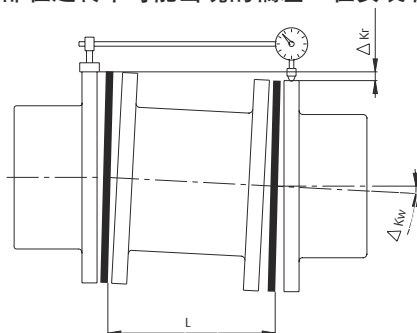


轴角偏差

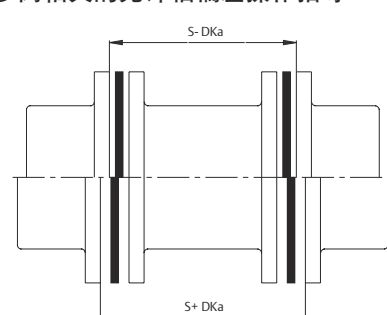


联轴器额定扭矩

列出的数值代表全部在运转中可能出现的偏差。在安装联轴器时请参阅相关的允许轴偏差操作指导。



轴角和径向偏差



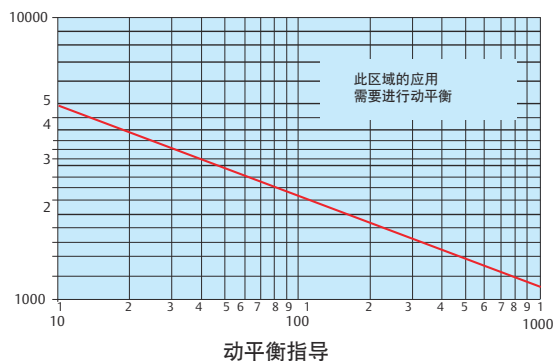
轴向偏差

允许的补偿或径向偏差：

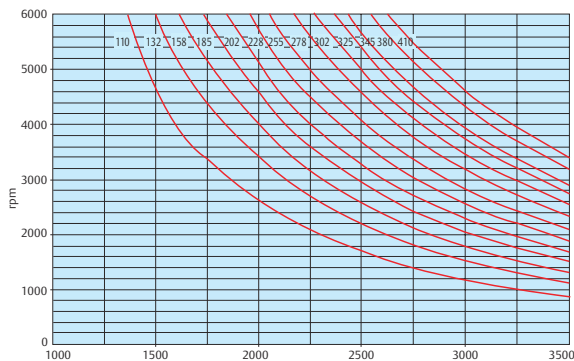
$$\Delta Kr = \tan \Delta Kw \cdot L, L \text{ 是碟片间距离。}$$

6-检验最大轴套孔径，速度及轴和轴套装配能传递扭矩。如果速度超过3000rpm，请联系我们的技术部门。

7-检查是否需要按照下面的动平衡指导进行平衡。这个图片表示最大速度与联轴器总重不平衡且它应该被认为是一个指导。表列速度单一的基于法兰最大应力。完整分析请联系JAURE。



动平衡指导



侧向键速度

选型案例

选择一个套筒联轴器以连接一个额定250KW，转速1000rpm的电机到一个额定功率250kW的离心泵上。轴径分别是ø75mm和ø70mm。

1.联轴器类型SX

2.服务系数

a)离心泵	1.0
b)电机	0.0
总共	1.0

3.所需最小额定扭矩

$$\text{扭矩} = \frac{9550 \times 230 \times 1}{1000} = 2197 \text{ Nm}$$

所选联轴器是名义扭矩为3300Nm，峰值扭矩为6600Nm的SX 185-6

4.检查峰值扭矩（联轴器峰值扭矩是）

5.检验预期偏差。

6. 检验最大孔径：碟片组 185-6最大孔径为80mm，因此尺寸大于现有轴直径。速度检验显示它比允许速度低（1000rpm<6850rpm）。

如何标示碟片组联轴器

应用及载荷类型。

主动件，功率及速度类型。

轴类型及尺寸，键槽尺寸，轴套长度。

预计偏差。

从动设备类型。

联轴器类型，尺寸和DBSE（轴端间距）。

空间限制。

特殊要求（垂直装配，无火光，API 610或671,等）。

应用：一些实例

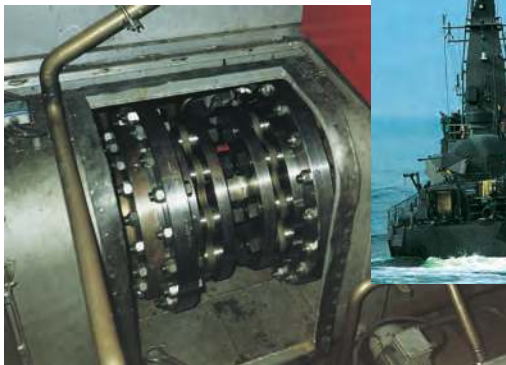
（主要参阅第19和20页）



风车



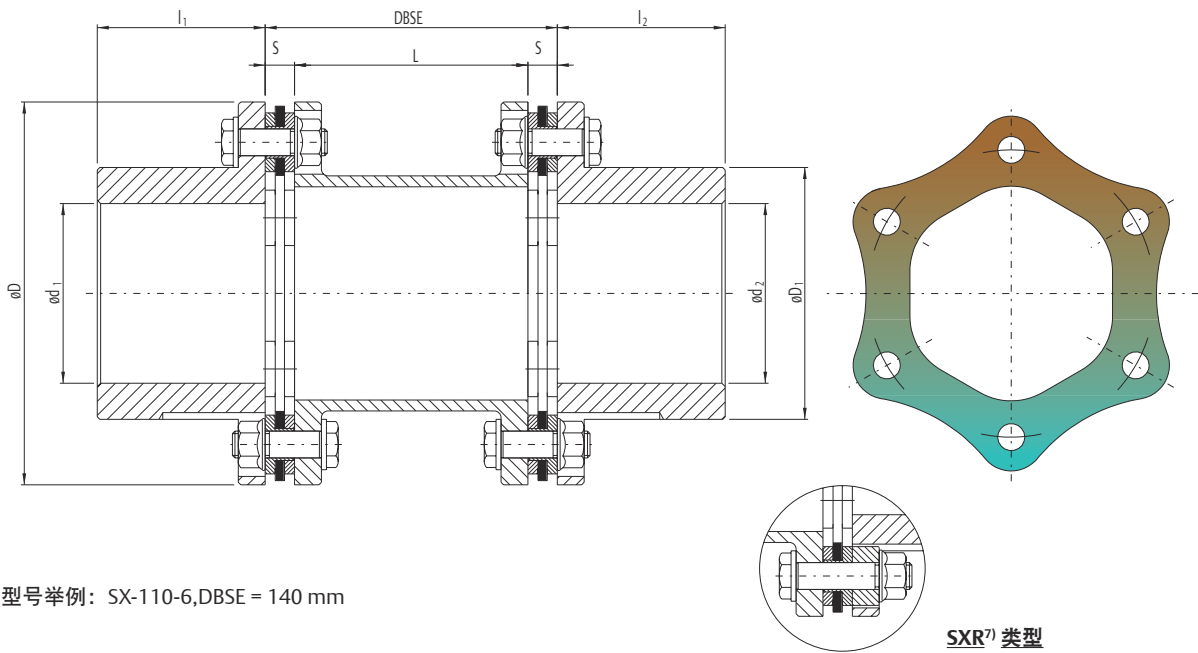
造纸行业



船舶应用

保留技术修改

SX-6, SXR-6 类型:
可变DBSE的标准结构



型号举例: SX-110-6,DBSE = 140 mm

联轴器类型 SX 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡最大速度 r.p.m.	2) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)							5) 惯量 J kgm²	5) 重量 kg.	6) 轴向偏差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1-d2 3)max.	D	D1	l1-l2	DBSE min4)	L min.	S				
90-6	240	480	9100	22700	41	90	58	40	71	56	7.5	0.002	2.1	1.5	1.5°
110-6	575	1150	7200	18000	50	110	70	50	88	71.2	8.4	0.004	2.9	2.1	
132-6	1100	2200	5840	14600	65	132	89	60	108	91.2	8.4	0.012	5.5	2.6	
158-6	2000	4000	4920	12300	75	158	104	70	124	101.6	11.2	0.025	8.6	3.1	
185-6	3300	6600	4200	10500	87	185	121	80	140	112.0	14.0	0.063	15	3.7	
202-6	4600	9200	3840	9600	95	202	132	90	158	127.0	15.5	0.11	21	3.8	
228-6	7000	14000	3400	8500	107	228	150	100	174	139.0	17.5	0.20	30	4.2	1°
255-6	10200	20400	3080	7700	117	255	163	115	196	155.0	20.5	0.32	40	4.7	
278-6	14200	28400	2800	7000	131	278	183	125	218	175.6	21.2	0.56	57	5.2	
302-6	20000	40000	2560	6400	145	302	201	135	234	185.2	24.4	0.86	74	5.7	
325-6	25000	50000	2400	6000	156	325	219	145	254	202.0	26.0	1.17	89	6.5	
345-6	31000	62000	2200	5500	165	345	230	155	270	213.6	28.2	1.63	109	6.9	
380-6	42300	84600	2040	5100	178	380	249	170	296	232.0	32.0	2.64	146	7.6	
410-6	57100	114200	1880	4700	192	410	269	185	320	253.6	33.2	4.04	190	8.2	
440-6	73500	147000	1740	4350	206	440	289	195	334	261.2	36.4	5.45	224	8.8	
475-6	92000	184000	1680	4200	220	475	309	210	358	281.6	38.2	8.20	288	9.5	
505-6	117000	234000	1520	3800	233	505	327	230	394	310.0	42.0	11.96	366	10.1	

可按要求提供更大尺寸

1)运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。

2)特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。

3)所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。

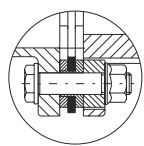
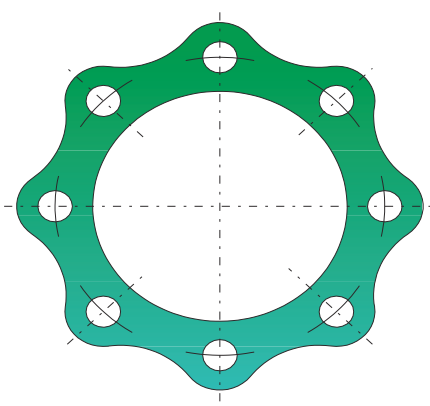
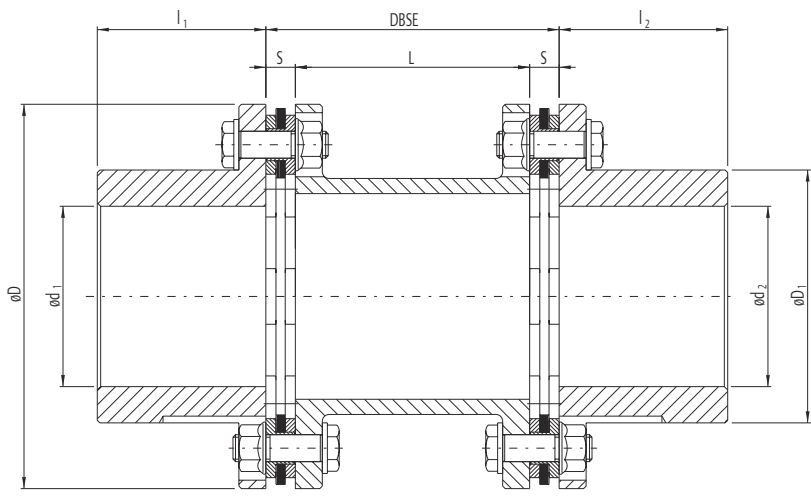
4)DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。

5)带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值， $GD^2=4J$ 。

6)轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。

7)有按要求的过载套管(SRX)。

SX-8, SXR-8 类型:
可变DBSE的标准结构



型号举例: SX-278-8,DBSE = 240 mm

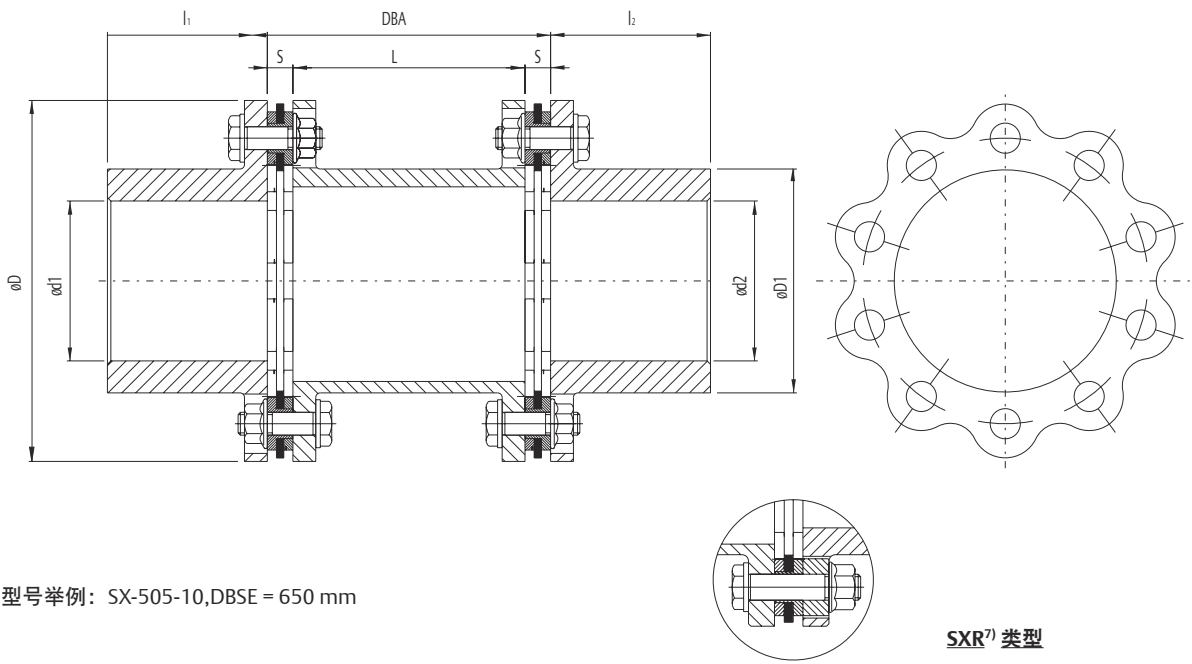
SXR⁷⁾ 类型

联轴器类型 SX 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡最大 速度 r.p.m.	2) 平衡最大 速度 r.p.m.	尺寸(mm.)							5) 惯量 J kgm ²	5) 重量 kg.	6) 轴向偏 差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1-d2 3)max.	D	D1	l ₁ -l ₂	DBSE min4)	L min.	S				
278-8	20000	40000	2800	7000	131	278	183	125	218	175.6	21.2	0.573	59	3.7	0.5°
302-8	30000	60000	2560	6400	145	302	201	135	234	185.2	24.4	0.878	77	4.0	
325-8	37000	74000	2400	6000	156	325	219	145	254	202.0	26.0	1.199	92	4.3	
345-8	46000	92000	2200	5500	165	345	230	155	270	213.6	28.2	1.660	112	4.6	
380-8	63000	126000	2040	5100	178	380	249	170	296	232.0	32.0	2.715	150	5.0	
410-8	86000	172000	1880	4700	192	410	269	185	320	253.6	33.2	4.11	195	5.4	
440-8	110000	220000	1740	4350	206	440	289	195	334	261.2	36.4	5.54	230	5.8	
475-8	138000	276000	1680	4200	220	475	309	210	358	281.6	38.2	8.32	295	6.3	
505-8	175000	350000	1520	3800	233	505	327	230	394	310.0	42.0	12.13	374	6.7	
540-8	220000	440000	1440	3600	235	540	330	240	416	324.0	46.0	16.77	454	7.2	
570-8	259000	518000	1360	3400	250	570	350	250	450	346.8	51.6	22.02	535	7.6	
605-8	315000	630000	1280	3200	265	605	370	265	474	367.6	53.2	28.00	617	7.8	
635-8	383000	766000	1240	3100	275	635	385	280	521	399.4	60.8	36.64	728	8.2	
675-8	454000	908000	1160	2900	290	675	410	300	558	427.6	65.2	48.62	875	8.4	
700-8	528000	1056000	1120	2800	300	700	420	315	595	457.4	68.8	62.26	1021	8.9	
730-8	608000	1216000	1080	2700	315	730	440	330	610	467.6	71.2	74.87	1130	9.2	
760-8	700000	1400000	1040	2600	330	760	460	350	642	496.4	72.8	94.87	1310	9.6	

可按要求提供更大尺寸

- 1)运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。
- 2)特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
- 3)所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4)DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 5)带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 6)轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 7)有按要求的过载套管(SRX)。

SX-10, SXR-10 类型:
可变DBSE的标准结构



型号举例: SX-505-10,DBSE = 650 mm

SXR⁷⁾ 类型

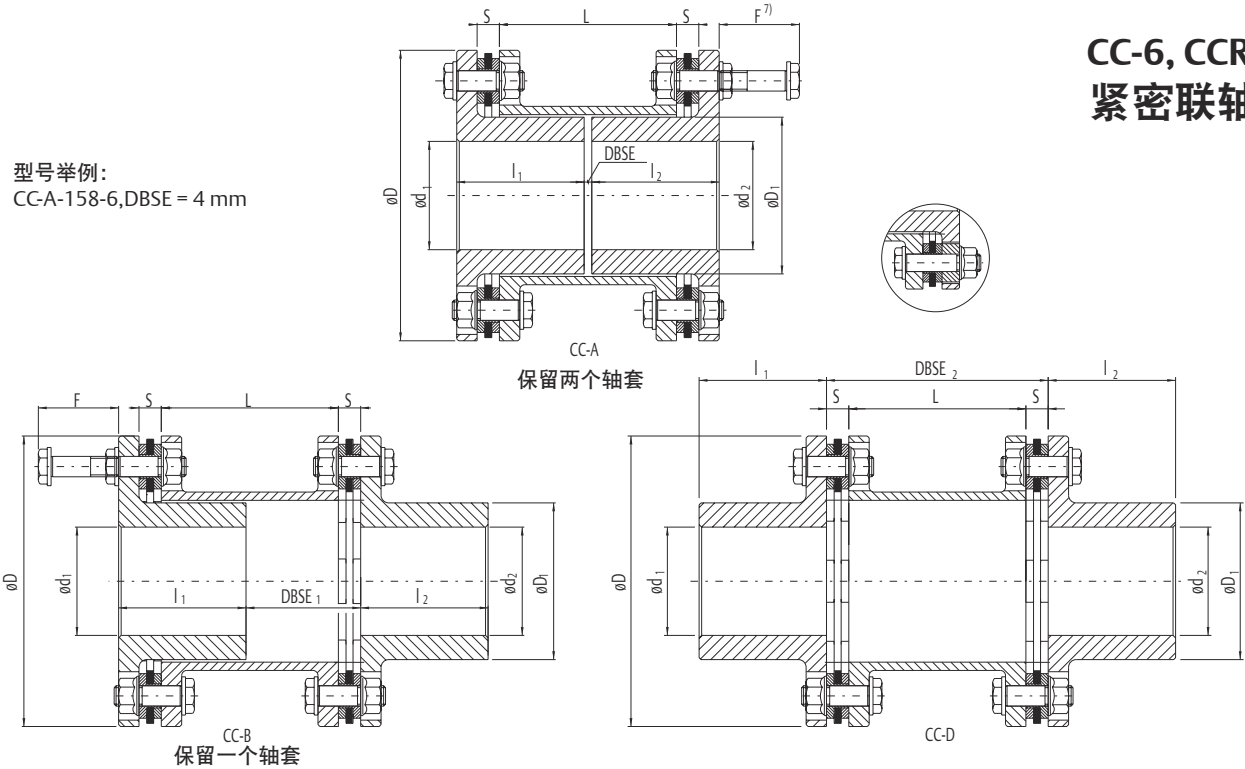
联轴器类型 SX 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡最大速度 r.p.m.	2) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)							5) 惯量 J kgm ²	5) 重量 kg.	6) 轴向偏差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1-d2 3)max.	D	D1	l ₁ -l ₂	DBSE min4)	L min.	S				
505-10	219000	438000	1520	3800	220	505	310	230	394	310.0	42.0	12.21	378	5.0	0.4°
540-10	274000	548000	1440	3600	235	540	330	240	416	324.0	46.0	16.86	459	5.4	
570-10	323000	646000	1360	3400	250	570	350	250	450	346.8	51.6	22.14	540	5.7	
605-10	394000	788000	1280	3200	265	605	370	265	474	367.6	53.2	28.14	622	5.8	
635-10	480000	960000	1240	3100	275	635	385	280	521	399.4	60.8	36.82	734	6.2	
675-10	570000	1140000	1160	2900	290	675	410	300	558	427.6	65.2	48.86	882	6.4	
700-10	660000	1320000	1120	2800	300	700	420	315	595	457.4	68.8	62.56	1029	6.7	
730-10	760000	1520000	1080	2700	315	730	440	330	610	467.6	71.2	75.20	1139	7.0	
760-10	870000	1740000	1040	2600	330	760	460	350	642	496.4	72.8	95.28	1320	7.5	

可按要求提供更大尺寸

- 1)运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。
- 2)特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
- 3)所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4)DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 5)带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值， $GD^2=4J$ 。
- 6)轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 7)有按要求的过载套管(SRX)。

CC-6, CCR-6 类型:
紧密联轴器结构

型号举例:
CC-A-158-6,DBSE = 4 mm



联轴器 类型 CC 规格	名义扭 矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡 最大速度 r.p.m.	2) 平衡最大 速度 r.p.m.	尺寸(mm.)										5) 惯量 J kgm ²	5) 重量 kg.	6) 轴向 偏差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1-d2 3)max.	D	D1	l ₁ -l ₂	DBSE min4)	DBSE ₁	DBSE ₂	L min.	F ⁷⁾	S				
90-6	240	480	9100	22700	31	90	44	40	3	37	71	56	30	7.5	0.002	1.7	1.5	1.5°
110-6	575	1150	7200	18000	39	110	54	50	4	46	88	71.2	45	8.4	0.003	1.8	2.1	
132-6	1100	2200	5840	14600	50	132	71	60	4	56	108	91.2	45	8.4	0.010	3.8	2.6	
158-6	2000	4000	4920	12300	60	158	84	70	4	64	124	101.6	55	11.2	0.021	5.8	3.1	
185-6	3300	6600	4200	10500	68	185	95	80	4	72	140	112.0	65	14.0	0.053	10	3.7	
202-6	4600	9200	3840	9600	75	202	108	90	6	82	158	127.0	75	15.5	0.091	15	3.8	
228-6	7000	14000	3400	8500	85	228	123	100	6	90	174	139.0	85	17.5	0.17	21	4.2	1°
255-6	10200	20400	3080	7700	95	255	135	115	6	101	196	155.0	100	20.5	0.27	27	4.7	
278-6	14200	28400	2800	7000	105	278	152	125	8	113	218	175.6	105	21.2	0.46	36	5.2	
302-6	20000	40000	2560	6400	115	302	165	135	8	121	234	185.2	115	24.4	0.71	46	5.7	
325-6	25000	50000	2400	6000	125	325	174	145	8	131	254	202.0	115	26.0	0.96	55	6.5	
345-6	31000	62000	2200	5500	130	345	186	155	8	139	270	213.6	125	28.2	1.34	70	6.9	
380-6	42300	84600	2040	5100	145	380	204	170	10	153	296	232.0	140	32.0	2.17	92	7.6	
410-6	57100	114200	1880	4700	160	410	223	185	10	165	320	253.6	150	33.2	3.28	116	8.2	
440-6	73500	147000	1740	4350	165	440	233	195	10	172	334	261.2	165	36.4	4.46	136	8.8	
475-6	92000	184000	1680	4200	180	475	252	210	10	184	358	281.6	180	38.2	6.71	172	9.5	
505-6	117000	234000	1520	3800	190	505	266	230	12	203	394	310.0	195	42.0	9.76	228	10.1	

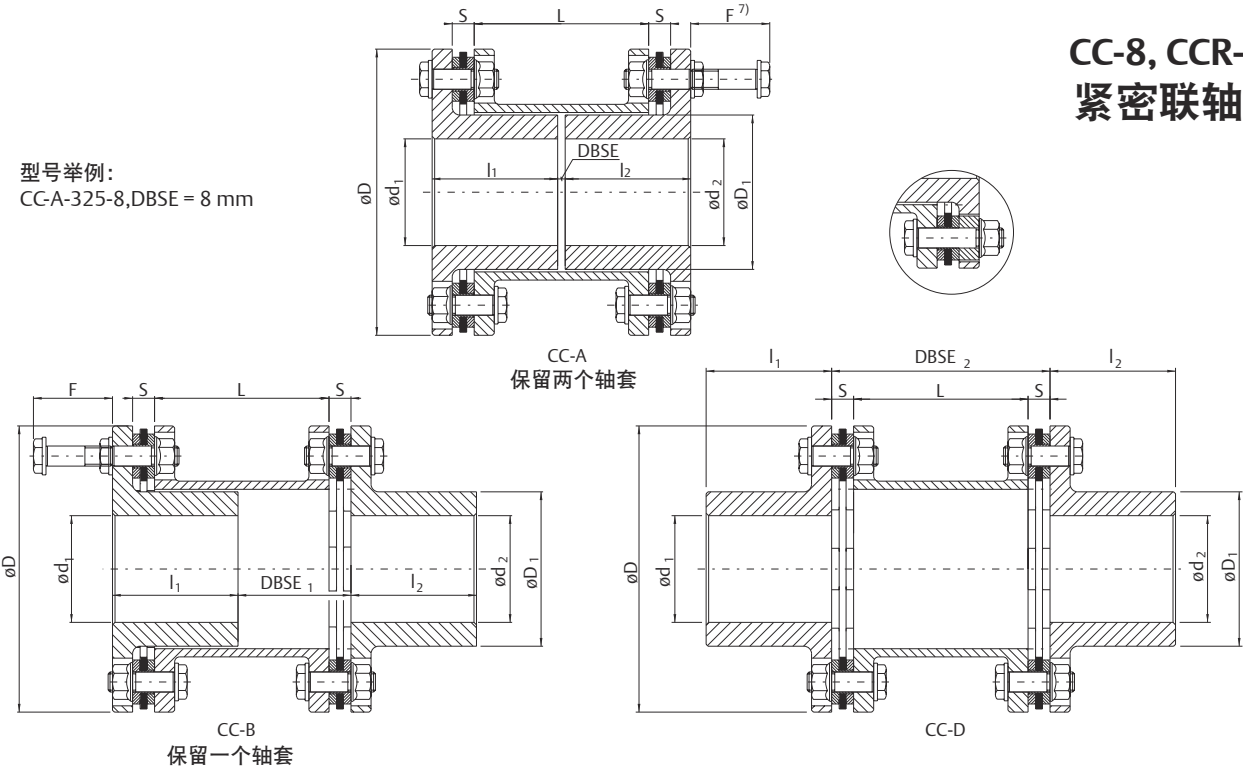
可按要求提供更大尺寸

- 1)运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。
- 2)特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
- 3)所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4)DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 5)带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 6)轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 7)在卸载安装螺栓时需要尺寸F。
- 8)有按要求的过载套管(CCR)。

保留技术修改

CC-8, CCR-8 类型:
紧密联轴器结构

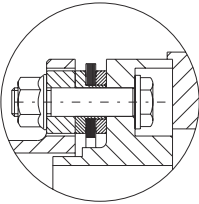
型号举例:
CC-A-325-8,DBSE = 8 mm



联轴器 类型 CC 规格	名义扭 矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡 最大速度 r.p.m.	2) 平衡最 大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)										5) 惯量 J kgm ²	5) 重量 kg.	6) 轴向 偏差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1-d2 3)max.	D	D1	l ₁ -l ₂	DBSE min4)	DBSE ₁	DBSE ₂	L min.	F7)	S				
278-8	20000	40000	2800	7000	100	278	142	125	8	113	218	175.6	105	21.2	0.466	36	3.7	0.5°
302-8	30000	60000	2560	6400	110	302	153	135	8	121	234	185.2	115	24.4	0.706	45	4.0	
325-8	37000	74000	2400	6000	115	325	166	145	8	131	254	202.0	115	26.0	0.954	51	4.3	
345-8	46000	92000	2200	5500	125	345	178	155	8	139	270	213.6	125	28.2	1.321	64	4.6	
380-8	63000	126000	2040	5100	140	380	196	170	10	153	296	232.0	140	32.0	2.16	84	5.0	
410-8	86000	172000	1880	4700	150	410	210	185	10	165	320	253.6	150	33.2	3.26	109	5.4	
440-8	110000	220000	1740	4350	160	440	225	195	10	172	334	261.2	165	36.4	4.43	130	5.8	
475-8	138000	276000	1680	4200	170	475	244	210	10	184	358	281.6	180	38.2	6.67	164	6.3	
505-8	175000	350000	1520	3800	180	505	254	230	12	203	394	310.0	195	42.0	9.54	212	6.7	
540-8	220000	440000	1440	3600	195	540	278	240	20	218	416	324.0	210	46.0	13.60	265	7.2	
570-8	259000	518000	1360	3400	205	570	288	250	40	245	450	346.8	230	51.6	18.04	311	7.6	
605-8	315000	630000	1280	3200	215	605	306	265	40	257	474	367.6	240	53.2	22.70	353	7.8	
635-8	383000	766000	1240	3100	230	635	322	280	65	293	521	399.4	265	60.8	29.53	406	8.2	
675-8	454000	908000	1160	2900	250	675	350	300	70	314	558	427.6	280	65.2	38.05	458	8.4	
700-8	528000	1056000	1120	2800	260	700	365	315	85	340	595	457.4	300	68.8	49.06	556	8.9	
730-8	608000	1216000	1080	2700	265	730	375	330	70	340	610	467.6	305	71.2	58.95	613	9.2	
760-8	700000	1400000	1040	2600	280	760	395	350	70	356	642	496.4	320	72.8	73.77	698	9.6	

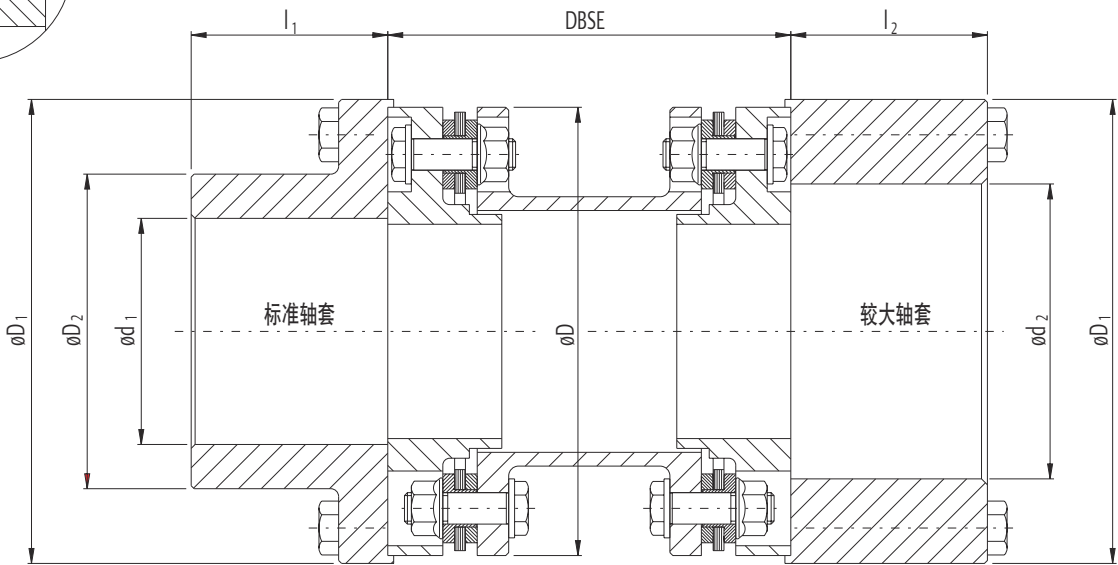
可按要求提供更大尺寸

- 1) 运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。
- 2) 特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
- 3) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4) DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 5) 带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 6) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 7) 在卸载安装螺栓时需要尺寸F。
- 8) 有按要求的过载套管(CCR)。



DOR⁷⁾ 类型

DO-6 类型:
脱离结构 根据API*610



命名实例: DO-110-6, DBSE=140mm, 最大速度(rpm),标准或巨型轴套

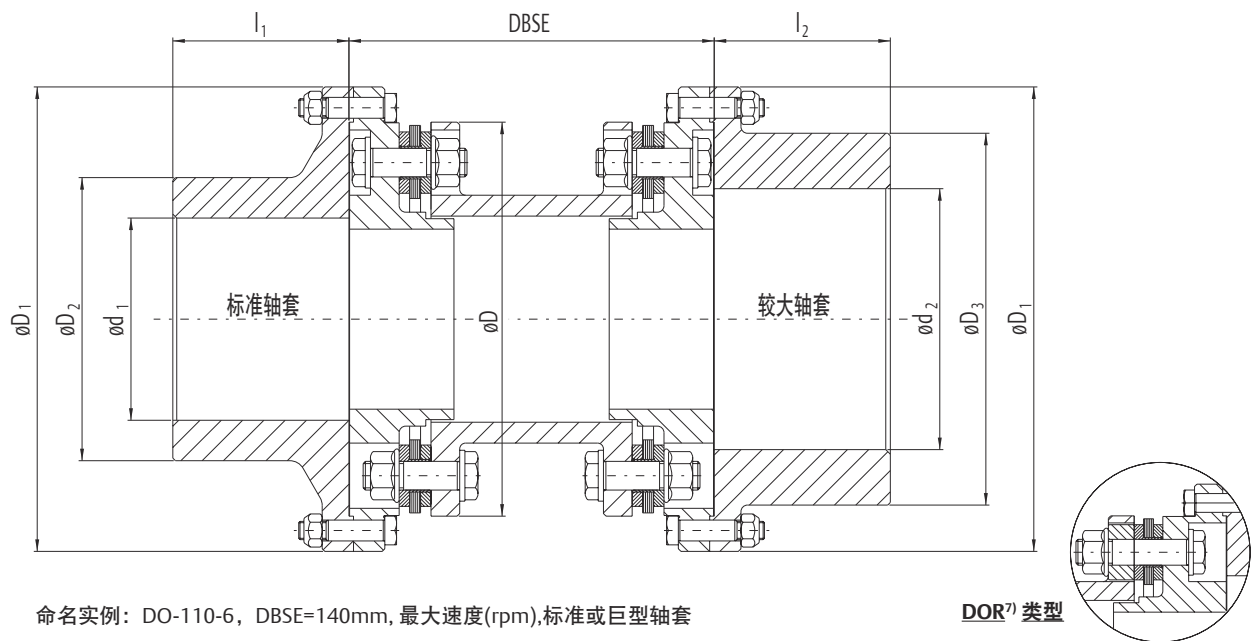
联轴器类型 DO 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡最大 速度 r.p.m.	2) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)							5) 惯量 J kgm ²	5) 重量 kg.	6) 轴向偏 差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1 3)max.	d2 3)max.	D	D1	D2	l ₁ -l ₂	DBSE min4)				
90-6	240	480	9100	22700	43	60	90	94	60	40	79	0.0046	3.6	1.5	1.5°
110-6	575	1150	7200	18000	52	75	110	115	73	50	108	0.009	5.4	2.1	
132-6	1100	2200	5840	14600	67	90	132	139	95	60	110	0.024	10	2.6	
158-6	2000	4000	4920	12300	80	105	158	165	112	70	140	0.062	18	3.1	
185-6	3300	6600	4200	10500	95	125	185	193	134	80	160	0.13	28	3.7	
202-6	4600	9200	3840	9600	102	135	202	210	144	90	185	0.22	38	3.8	1°
228-6	7000	14000	3400	8500	115	150	228	236	160	100	205	0.41	55	4.2	
255-6	10200	20400	3080	7700	125	170	255	263	175	115	250	0.65	72	4.7	
278-6	14200	28400	2800	7000	140	185	278	286	195	125	255	1.12	101	5.2	
302-6	20000	40000	2560	6400	155	200	302	310	217	135	280	1.72	133	5.7	
325-6	25000	50000	2400	6000	170	215	325	333	240	145	285	2.35	160	6.5	
345-6	31000	62000	2200	5500	180	230	345	355	255	155	320	3.26	193	6.9	
380-6	42300	84600	2040	5100	210	250	380	390	295	170	345	5.32	262	7.6	
410-6	57100	114200	1880	4700	225	270	410	420	315	180	375	8.02	335	8.2	
440-6	73500	147000	1740	4350	235	290	440	450	330	195	415	10.78	397	8.8	
475-6	92000	184000	1680	4200	250	312	475	485	355	210	450	16.02	505	9.5	
505-6	117000	234000	1520	3800	275	332	505	515	385	230	490	22.94	631	10.1	

可按要求提供更大尺寸

- 1)运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。
- 2)特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
- 3)所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4)DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 5)带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 6)轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 7)有按要求的过载套管(DOR)。

*API：美国石油协会

DO-8 类型:
脱离结构 根据API*610



命名实例：DO-110-6，DBSE=140mm，最大速度(rpm),标准或巨型轴套

DOR⁷⁾ 类型

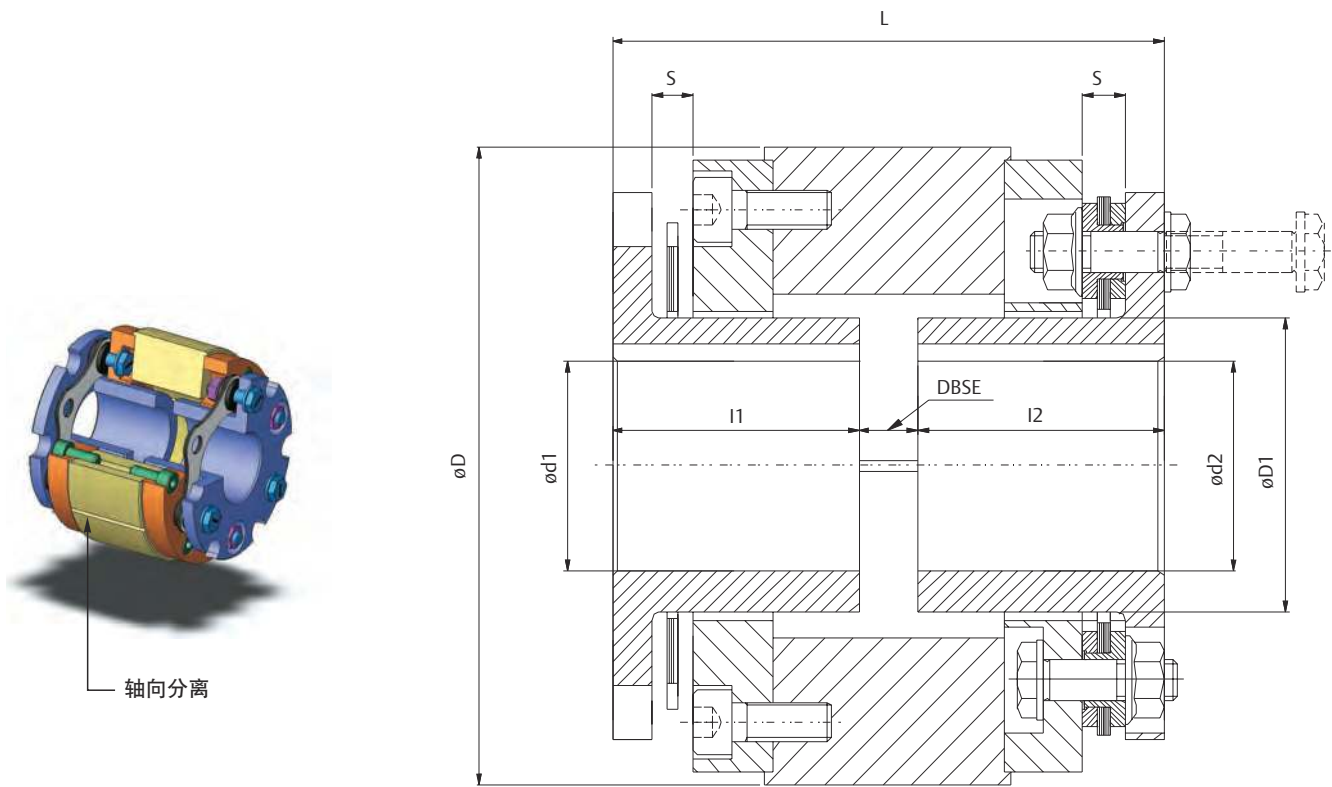
联轴器类型 DO 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡最大 速度 r.p.m.	1) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)								5) 惯量 J kgm ²	5) 重量 kg.	6) 轴向偏 差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1 2)max.	d2 2)max.	D	D1	D2	D3	l ₁ -l ₂	DBSE min4)				
278-8	20000	40000	2800	7000	140	185	278	332	195	260	125	255	1.69	130	3.7	0.5°
302-8	30000	60000	2560	6400	155	200	302	356	217	285	135	280	2.45	164	4.0	
325-8	37000	74000	2400	6000	170	215	325	400	240	305	145	285	3.95	213	4.3	
345-8	46000	92000	2200	5500	180	230	345	417	255	322	155	320	5.20	250	4.6	
380-8	63000	126000	2040	5100	210	255	380	455	295	360	170	345	7.80	325	5.0	
410-8	86000	172000	1880	4700	225	275	410	498	315	390	185	375	11.65	412	5.4	
440-8	110000	220000	1740	4350	235	300	440	528	330	420	195	415	15.20	480	5.8	
475-8	138000	276000	1680	4200	250	320	475	585	355	450	210	450	24.30	632	6.3	
505-8	175000	350000	1520	3800	275	340	505	615	385	480	230	490	34.40	794	6.7	
540-8	220000	440000	1440	3600	295	360	540	670	415	508	240	560	42.25	840	7.2	
570-8	259000	518000	1360	3400	320	385	570	702	450	540	250	605	51.14	950	7.6	
605-8	315000	630000	1280	3200	325	400	605	727	460	565	265	620	64.50	1120	7.8	

可按要求提供更大尺寸

- 1) 运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。检查第5页的动平衡指导和关键速度。
- 2) 特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
- 3) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4) DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 5) 带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 6) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 7) 有按要求的过载套管(DOR)。

*API：美国石油协会

DO-6 类型:
带分离式套筒的紧密联轴器结构

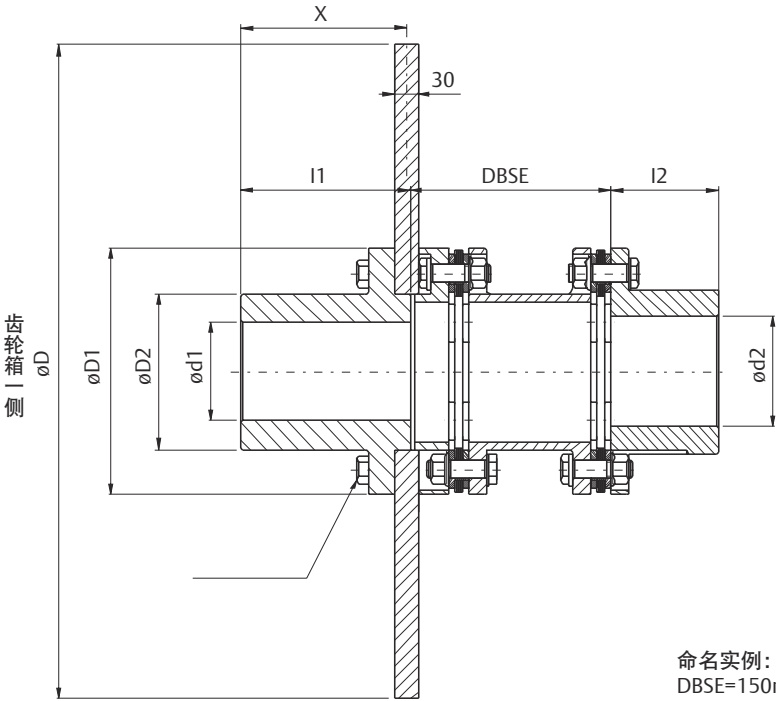


命名实例: CC-E 110-6,DBSE= 11mm

联轴器类型 CC-E 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)								4) 惯量 J kgm ²	4) 重量 kg.	5) 轴向偏差 ±ΔKa mm.	5) 角偏差 ±ΔKa deg.
				d1-d2 2)max.	D	D1	l1-l2	DBSE min.3)	L min	F6)	S				
90-6	240	480	11600	34	106	47	40	9	89	30	7.5	0.006	4.3	1.5	1.5°
110-6	575	1150	9500	42	128	59	50	10	110	45	8.4	0.016	7.5	2.1	
132-6	1100	2200	7900	53	149	74	60	10	130	45	8.4	0.037	11	2.6	
158-6	2000	4000	6600	63	175	88	70	12	152	55	11.2	0.08	19	3.1	
185-6	3300	6600	5600	71	199	100	80	15	175	65	14.0	0.16	29	3.7	
202-6	4600	9200	5150	81	218	113	90	17	197	78	15.5	0.26	38	3.8	1°
228-6	7000	14000	4550	91	247	127	100	19	219	85	17.5	0.48	57	4.2	
255-6	10200	20400	4100	99	278	139	115	21	251	100	19.5	0.88	84	4.7	
278-6	14200	28400	3750	111	298	155	125	22	272	105	21.2	1.27	104	5.2	
302-6	20000	40000	3450	121	331	170	135	26	296	115	24.4	2.10	139	5.7	

可按要求提供更大尺寸

- 1) 运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。更高速度请咨询JAURE。
- 2) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 3) DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。DBSE可缩小，碟片组在不移动设备的情况下无法径向移动。
- 4) 带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 5) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出.参考第5页的混合允许偏差。
- 6) 在卸载安装螺栓时需要尺寸F。



SXFD-6 类型:
刹车盘结构

命名实例: SXED-132-6,
DBSE=150mm, Disc $\varnothing 315 \times 30$, Speed(rpm)

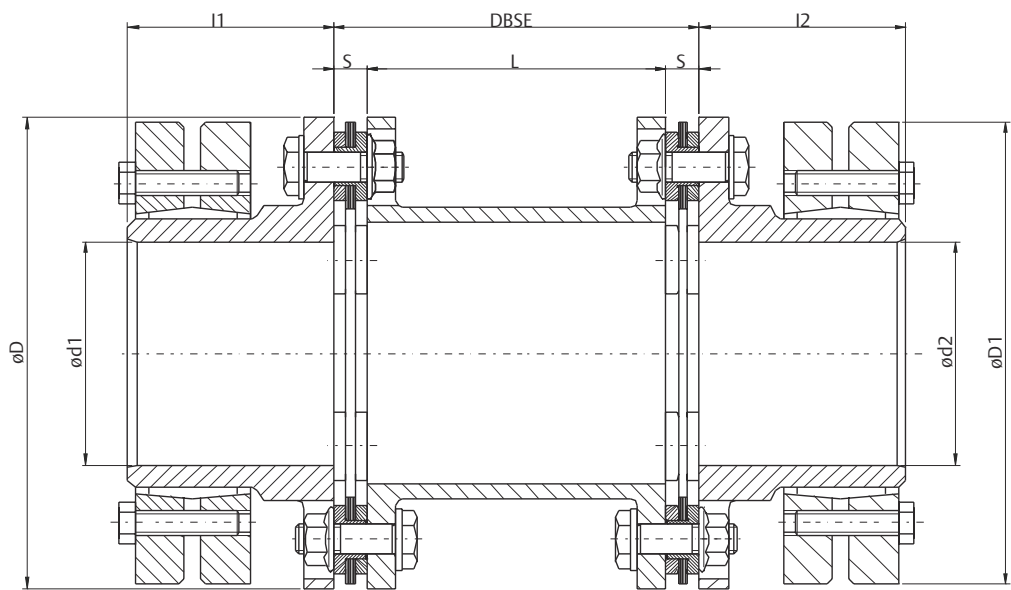
联轴器类型 SXFD 规格	1) 名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	2) 最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)								螺栓数据 pos.A 6)		7) 惯量 J kgm ²	7) 重量 kg.	8) 轴向偏差 $\pm \Delta K_a$ mm.	8) 角偏差 $\pm \Delta K_a$ deg.
				d1-d2 max.3)	4) D	D1	D2	l ₁	l ₂	5) DBSE	X	Z-M	Nm				
132-6	1.100	2.200	3.500 3.100	65	315 355	132	89	85	60	105	80	12-M8	35	0.241 0.381	23.5 28.5	2.6	1.5°
158-6	2.000	4.000	3.500 3.100 2.800	75	315 355 395	158	104	110	70	131	105	12-M10	60	0.269 0.409 0.605	31 36 41.5	3.1	
185-6	3.300	6.600	2.800 2.500 2.200	87	395 445 495	185	121	110	80	148	105	12-M12	120	0.653 0.997 1.478	49 57 65.7	3.7	
202-6	4.600	9.200	2.500 2.200 2.000	95	455 495 550	202	132	140	90	170	135	12-M14	190	1.054 1.536 2.263	64.6 73 84	3.8	1°
228-6	7.000	14.000	2.200 2.000 1.800	107	495 550 625	228	150	170	100	187	165	12-M16	295	1.665 2.393 3.805	87 97.7 114	4.2	
255-6	10.200	20.400	1.800 1.600	117	625 705	255	163	170	115	241	165	12-M18	405	4.016 6.200	130.5 150.2	4.7	
278-6	14.200	28.400	1.800 1.600 1.400	131	625 705 795	278	180	210	125	163	205	12-M20	580	4.297 6.480 10.004	153 172.7 197.7	5.2	
302-6	20.000	40.000	1.600 1.400	145	705 795	302	201	210	135	282,3	205	12-M22	780	6.883 10.407	194.8 219.8	5.7	
325-6	25.000	50.000	1.600 1.400 1.100	156	705 795 995×40	325	219	250	145	302 302 307	245 245 240	12-M22	780	7.389 10.914 31.883	219 244 368	6.5	
345-6	31.000	62.000	1.400 1.100	165	795 955×40	345	230	250	155	321 326	245 240	12-M24	1000	11.477 32.445	268 393	6.9	

可按要求提供更大尺寸

- 1) 对于联轴器选型，要采用相应的服务系数（SF=2最小）。
- 2) St-52.3膜片材料值与G6.3ISO1940等同。对于更高速联轴器请联系JAURE。
- 3) DIN6885/1键的最大孔径联轴器。其他类型键或连接请联系JAURE。
- 4) 995mm刹车盘厚度：40mm。
- 5) DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 6) 拧紧扭矩是在干燥条件下给出的。对于润滑的螺栓，要将这些值减低20%。
- 7) 带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值， $GD^2=4J$ 。
- 8) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出.参考第5页的混合允许偏差。

保留技术修改

SXAC-6 类型:
轴端距(D.E.S.E)⁵⁾ 可变的收缩盘结构



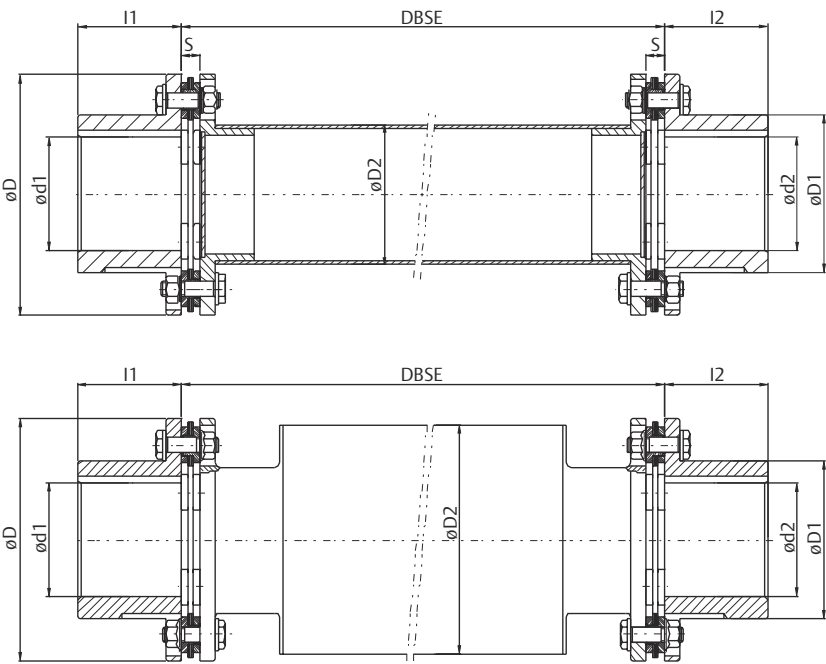
命名实例：SXAC-132-6，DBSE=140mm，d1和d2。

联轴器类型 SXAC 规格	1) 名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	2) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)								6) 惯量 J kgm ²	6) 重量 kg.	7) 轴向偏差 ±ΔKa mm.	7) 角偏差 ±ΔKa deg.
				d1-d2 3)max.	d1-d2 4)max.	D	D1 max.	l1-l2	DBSE 5)	L min.	S				
90-6	240	480	11600	42	25	90	90	40	60	45	7.5	0.004	3.2	1.5	1.5°
110-6	575	1150	9500	52	36	110	110	50	88	71.2	8.4	0.01	5.7	2.1	
132-6	1100	2200	7900	70	46	132	145	60	108	91.2	8.4	0.028	9.6	2.6	
158-6	2000	4000	6600	75	60	158	155	70	124	101.6	11.2	0.053	15.1	3.1	
185-6	3300	6600	5600	85	66	185	185	80	140	112.0	14.0	0.13	26	3.7	
202-6	4600	9200	5150	105	75	202	185	90	158	127.0	15.5	0.17	30	3.8	
228-6	7000	14000	4550	125	85	228	220	100	174	139.0	17.5	0.31	39	4.2	1°
255-6	10200	20400	4100	140	95	255	245	115	196	155.0	19.5	0.53	55	4.7	
278-6	14200	28400	3750	145	105	278	260	125	218	175.6	21.2	0.81	74	5.2	
302-6	20000	40000	3450	165	115	302	295	135	234	185.2	24.4	1.33	97	5.7	
325-6	25000	50000	3200	175	123	325	315	145	254	202.0	26.0	1.92	123	6.5	
345-6	31000	62000	3000	175	134	345	315	155	270	213.6	28.2	2.32	142	6.9	
380-6	42300	84600	2700	215	144	380	370	170	296	232.0	32.0	4.39	198	7.6	
410-6	57100	114200	2500	215	157	410	370	185	320	253.6	33.2	5.52	235	8.2	
440-6	73500	147000	2350	235	167	440	395	195	334	261.2	36.4	7.61	280	8.8	
475-6	92000	184000	2200	250	180	475	425	210	358	281.6	38.2	11.19	356	9.5	
505-6	117000	234000	2050	270	196	505	460	230	394	310.0	42.0	16.22	450	10.1	

可按要求提供更大尺寸

- 1)包括名义扭矩收缩盘连接
- 2)运转速度必须等于或小于允许速度。更高转速请咨询JAURE。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。查看第5页的动平衡指导和关键速度。
- 3) 加工轴的公差为g6。其他公差请联系JAURE。
- 4) 最小孔径用于名义扭矩。更小的孔径也可能但是传递的扭矩将会减少。请联系JAURE。
- 5) DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 6) 带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD²=4J。
- 7) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。

SXCF-6 类型:
可变轴端距(D.B.S.E)⁵⁾ 的复合管结构



命名实例: SXCF-158-6, DBSE= 3000mm, Max.speed= 1500rpm

联轴器类型 SXCF 规格	2) 名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	REF. TUBE DESING	尺寸(mm.)						4) 轴向偏差 ± ΔKa mm.	4) 角偏差 ± ΔKa deg.
				d1-d2 3)max.	D	D1	D2	l1-l2	S		
132-6	750	1125	C1	65	132	89	109	60	8.4	2.6	1.5°
158-6	1400	2100	C2/C3	75	158	104	117/137	70	11.2	3.1	
185-6	2300	3450	C3/C4	87	185	121	137/160	80	14.0	3.7	
202-6	3200	4800	C4/C5	95	202	132	160/170	90	15.5	3.8	1°
228-6	4900	7350	C6	107	228	150	209	100	17.5	4.2	

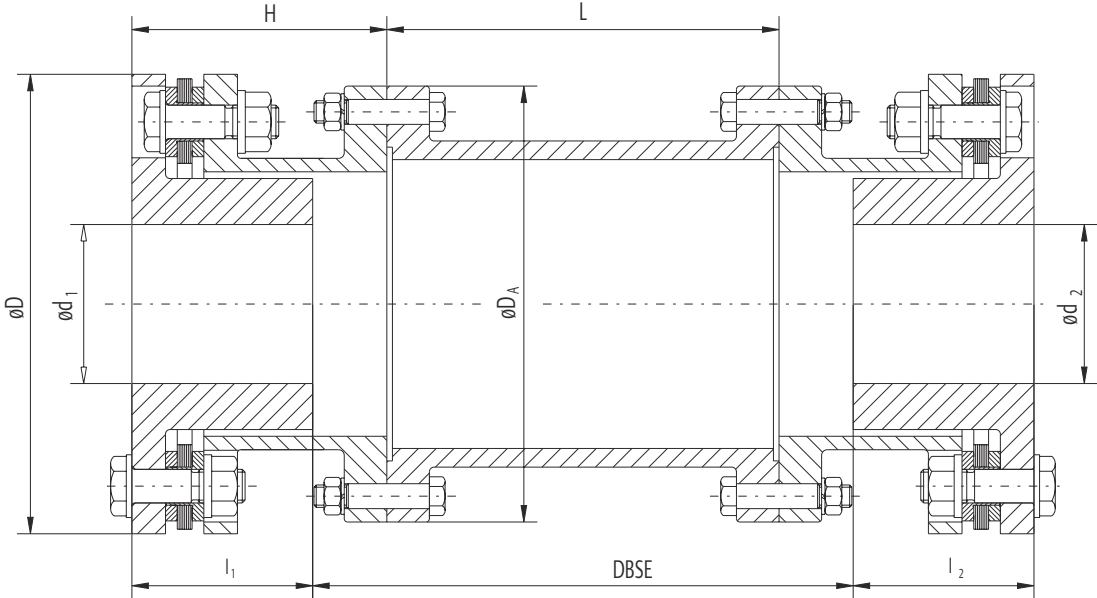
REF. TUBE DESING	Max.DBES(mm) × SPEED(rpm) ⁵⁾			
	1800	1500	1000	750
C1	3300	3500	3600	3600
C2	3300	3600	3700	3700
C3	3600	3900	4800	5400
C4	3900	4300	5200	6100
C5	4000	4400	5400	5500
C6	4500	4900	5900	5900

可按要求提供更大尺寸

- 1) 所有复合管都是由碳纤维制成。也有要求的玻璃纤维管。
- 2) 名义扭矩与不锈钢硬件。
- 3) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴.对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 4) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。
- 5) 最大DBSE和速度可以通过一个更大的管径的特殊设计而提高。请联系JAURE。

注：在冷却塔应用中需要风扇速度和刀片数目来选择一个复合主轴。对于冷却塔，最小服务系数=2。

CX类型：根据AGMA*516
带隔套的减动量结构



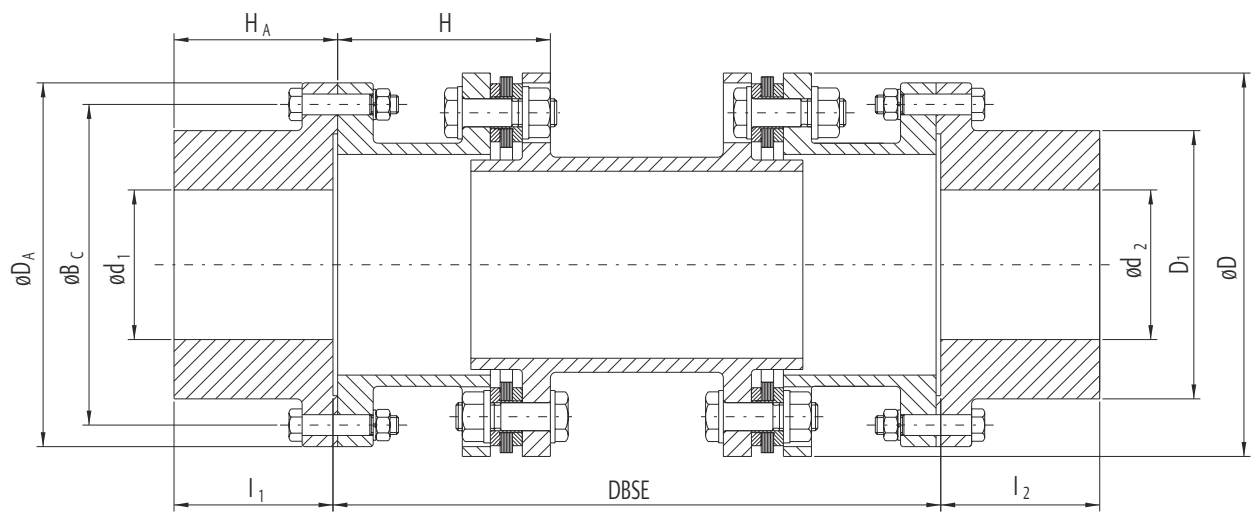
命名实例：CX-132-6/10，DBSE= 200mm.

联轴器类型 CX 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡最大 速度 r.p.m.	2) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)							5) 惯量 J kgm²	5) 重量 kg.	6) 轴向偏差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					L min.	d1-d2 3)max.	D	DA	H	L1-L2	DBSE min4)				
132-6/10	1100	2200	5840	14600	85	50	132	116	66	60	97	0.017	7.8	2.6	1.5°
158-6/15	2000	4000	4920	12300	110	60	158	152	81	70	132	0.056	16	3.1	
185-6/20	3300	6600	4200	10500	115	70	185	178	96	80	147	0.11	24	3.7	
202-6/25	4600	9200	3840	9600	135	75	202	213	110	90	175	0.23	38	3.8	1°
255-6/30	10200	20400	3080	7700	135	95	255	240	130	115	165	0.49	57	4.7	
278-8/35	20000	40000	2800	7000	175	100	278	279	150	125	225	1.02	91	3.7	
302-8/40	30000	60000	2560	6400	175	110	302	318	160	135	225	1.64	118	4.0	0.5°
325-8/45	37000	74000	2400	6000	175	115	325	346	165	145	215	2.23	134	4.3	
345-8/50	46000	92000	2200	5500	220	125	345	389	185	155	280	4.00	196	4.6	
380-8/55	63000	126000	2040	5100	220	140	380	425	200	170	280	5.92	245	5.0	
410-8/60	86000	172000	1880	4700	180	150	410	457	200	185	210	6.87	254	5.4	
540-8/70	220000	440000	1440	3600	200	195	540	527	235	240	190	21.13	508	7.2	

- 可按要求提供更大尺寸
- 1)运转速度必须等于或小于允许速度。允许速度会受到重量和套筒关键速度的限制。查看第5页的动平衡指导和关键速度。
 - 2)特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。
 - 3)所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
 - 4)DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
 - 5)带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD2=4J。
 - 6)轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。

有按要求的过载套管(CXR)。
*AGMA：美国齿轮制造商协会

DX类型：带浮动轴的分
结构，法兰按照AGMA*516



命名实例：DX-132-6/10，DBSE=200mm.

联轴器类型 DX 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	1) 非平衡 最大速度 r.p.m.	2) 平衡最大速度 r.p.m.	尺寸(mm.)									5) 惯量 J kgm²	5) 重量 kg.	6) 轴向 偏差 ±ΔKa mm.	6) 角偏差 ±ΔKa deg.
					d1-d2 2)max.	D ₁	D	D _A	B _c	H _A	l ₁ -l ₂	H	DBSE min3)				
132-6/10	1100	2200	5840	14600	55	80	132	116	95.2	42.0	40	66	170	0.013	5	2.6	1.5°
158-6/15	2000	4000	4920	12300	70	100	158	152	122.2	49.5	47	81	225	0.039	11	3.1	
185-6/20	3300	6600	4200	10500	90	125	185	178	149.2	60.5	58	96	265	0.084	17	3.7	
202-6/25	4600	9200	3840	9600	105	148	202	213	180.9	76.5	74	110	300	0.15	24	3.8	1°
255-6/30	10200	20400	3080	7700	120	173	252	240	206.4	90.5	88	130	365	0.40	42	4.7	
278-8/35	20000	40000	2800	7000	145	204	278	279	241.3	105	102	150	405	0.75	67	3.7	
302-8/40	30000	60000	2560	6400	170	242	302	318	279.4	118	113	160	440	1.18	86	4.0	0.5°
325-8/45	37000	74000	2400	6000	190	268	325	346	304.8	134	129	165	455	1.62	102	4.3	
345-8/50	46000	92000	2200	5500	215	302	345	389	342.9	149	144	185	500	2.67	139	4.6	
380-8/55	63000	126000	2040	5100	230	327	380	425	368.3	181	175	200	545	4.10	179	5.0	
410-8/60	86000	172000	1880	4700	250	354	410	457	400.0	194	188	200	555	5.15	199	5.4	
540-8/70	220000	440000	1440	3600	290	410	540	527	463.5	227	221	235	680	17.56	419	7.2	

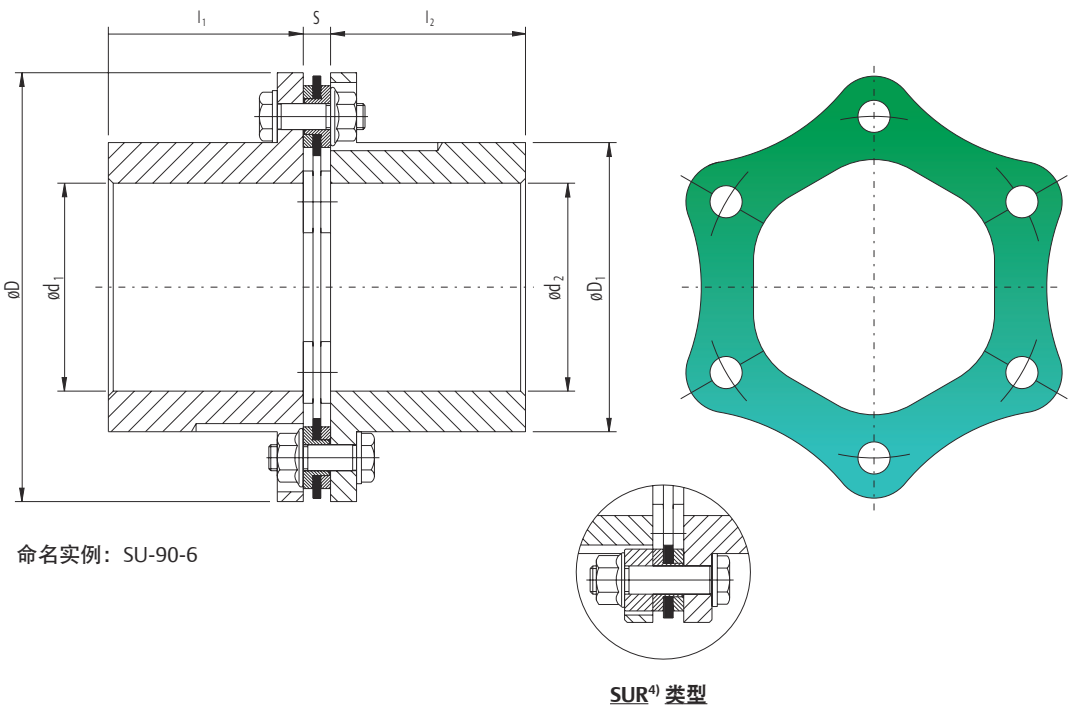
可按要求提供更大尺寸

- 1) 特殊情况下进行的最大速度。对于更高速度，请联系JAURE。由于他们大的DBSE（轴间距），JAURE推荐所有的DX联轴器平衡化。查看第5页关键速度。
- 2) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。
- 3) DBSE尺寸是轴端间距且是一个可变参数。
- 4) 带DBSE，d1最小，d2最大的完整联轴器数值，GD2=4J。
- 5) 轴向偏差数值用于完整的2个碟片组。角偏差按每组给出。参考第5页的混合允许偏差。

有按要求的过载套管(DXR)。

*AGMA：美国齿轮制造商协会

SU-6类型：单膜片组结构



联轴器类型 SU 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	尺寸(mm.)					2) 惯量 J kgm ²	2) 重量 kg.	3) 轴向偏差 ± ΔKa mm.	3) 角偏差 ± ΔKa deg.
			d1-d2 1)max.	D	D1	l ₁ -l ₂	S				
90-6	240	480	41	90	58	40	7.5	0.0012	1.4	0.75	1.5°
110-6	575	1150	50	110	70	50	8.4	0.003	2.3	1.0	
132-6	1100	2200	65	132	89	60	8.4	0.007	3.8	1.3	
158-6	2000	4000	75	158	104	70	11.2	0.017	6.4	1.5	
185-6	3300	6600	87	185	121	80	14.0	0.037	9.9	1.8	
202-6	4600	9200	95	202	132	90	15.5	0.061	13.5	1.9	1°
228-6	7000	14000	107	228	150	100	17.5	0.11	19	2.1	
255-6	10200	20400	117	255	163	115	20.5	0.21	29	2.3	
278-6	14200	28400	131	278	183	125	21.2	0.32	37	2.6	
302-6	20000	40000	145	302	201	135	24.4	0.50	49	2.8	
325-6	25000	50000	156	325	219	145	26.0	0.71	60.5	3.2	
345-6	31000	62000	165	345	230	155	28.2	0.98	73	3.4	
380-6	42300	84600	178	380	249	170	32.0	1.57	96	3.8	
410-6	57100	114200	192	410	269	185	33.2	2.33	124	4.1	
440-6	73500	147000	206	440	289	195	36.4	3.32	151	4.4	
475-6	92000	184000	220	475	309	210	38.2	4.89	191	4.7	
505-6	117000	234000	233	505	327	230	42.0	6.69	233	5.0	

可按要求提供更大尺寸

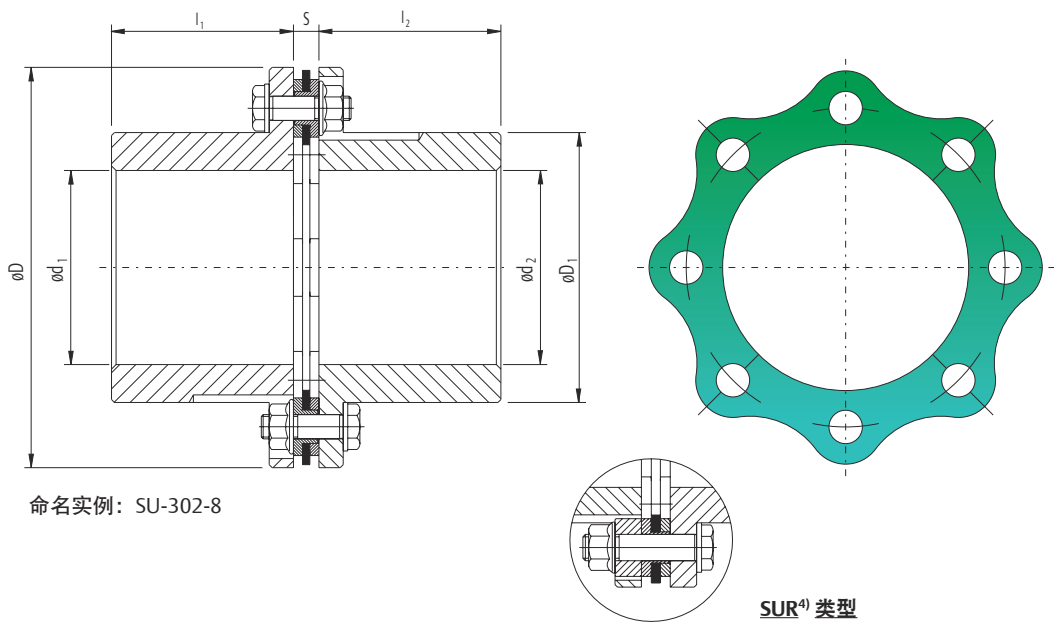
1) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。

2) 带DBSE, d1最小, d2最大的完整联轴器数值, $GD^2=4J$ 。

3) 这个结构只允许注明的轴向和角偏差。不允许有径向偏差。

4) 有按要求的过载套管(SUR)。

SU-8类型：单膜片组结构



联轴器类型 SU 规格	名义扭矩 Nm.	峰值扭矩 Nm.	尺寸(mm.)					2) 惯量 J kgm²	2) 重量 kg.	3) 轴向偏差 ± ΔKa mm.	3) 角偏差 ± ΔKa deg.
			d1-d2 1)max.	D	D1	l1-l2	S				
278-8	20000	40000	131	278	183	125	21.2	0.348	39	1.8	0.5°
302-8	30000	60000	145	302	201	135	24.4	0.540	51	2.0	
325-8	37000	74000	156	325	219	145	26.0	0.756	63	2.1	
345-8	46000	92000	165	345	230	155	28.2	1.03	75	2.3	
380-8	63000	126000	178	380	249	170	32.0	1.68	101	2.5	
410-8	86000	172000	192	410	269	185	33.2	2.51	130	2.7	
440-8	110000	220000	206	440	289	195	36.4	3.59	158	2.9	
475-8	138000	276000	220	475	309	210	38.2	5.25	200	3.1	
505-8	175000	350000	233	505	327	230	42.0	7.22	245	3.3	
540-8	220000	440000	235	540	330	240	46.0	8.67	272	3.6	
570-8	259000	518000	250	570	350	250	51.6	11.49	320	3.8	
605-8	315000	630000	265	605	370	265	53.2	15.39	381	3.9	
635-8	383000	766000	275	635	385	280	60.8	20.42	446	4.1	
675-8	454000	908000	290	675	410	300	65.2	27.9	541	4.2	
700-8	528000	1056000	300	700	420	315	68.8	33.9	610	4.4	
730-8	608000	1216000	315	730	440	330	71.2	41.3	685	4.6	
760-8	700000	1400000	330	760	460	350	72.8	52.1	792	4.8	

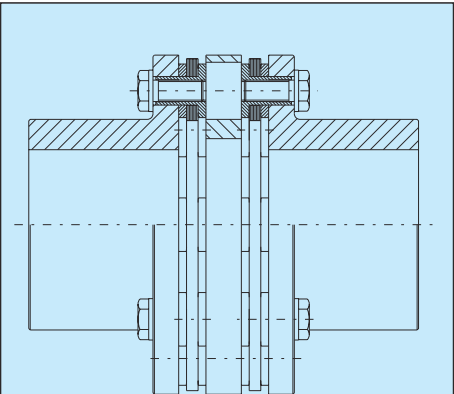
可按要求提供更大尺寸

1) 所示的最大孔径用于带键的圆柱或锥形轴。对于其他类型的连接方式请联系JAURE。

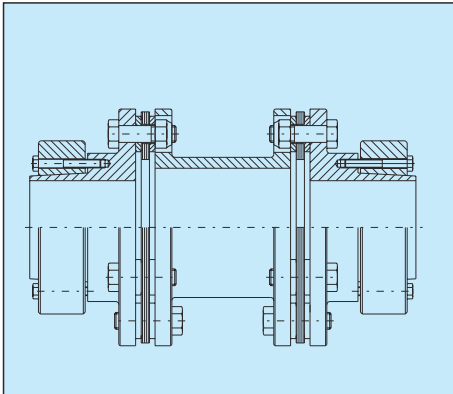
2) 带DBSE, d1最小, d2最大的完整联轴器数值, $GD^2=4J$ 。

3) 这个结构只允许注明的轴向和角偏差。不允许有径向偏差。

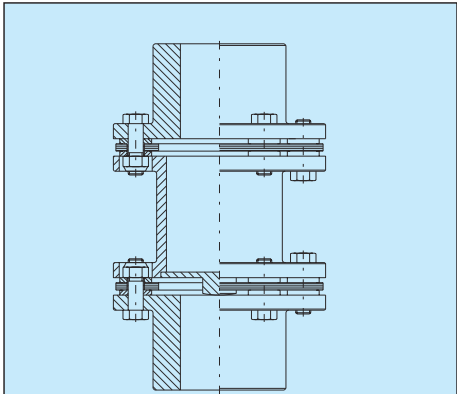
4) 有按要求的过载套管(SUR)。



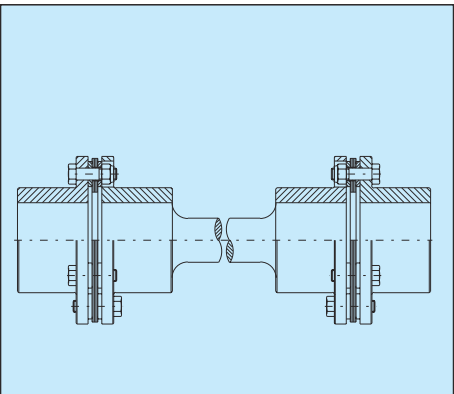
SC类型（短距离连接）



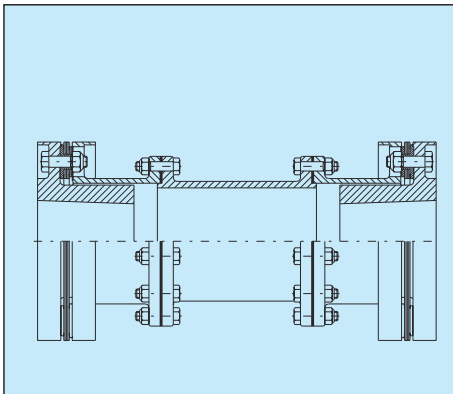
SXAC类型（带夹具元件）



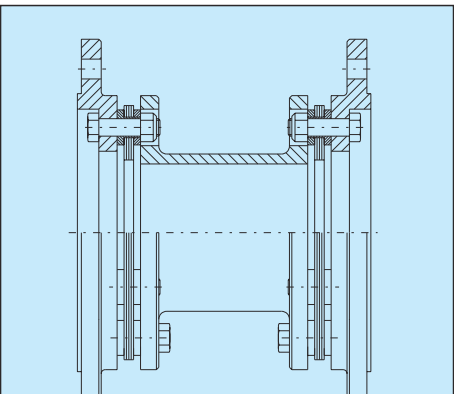
SXV类型（用于垂直安装）



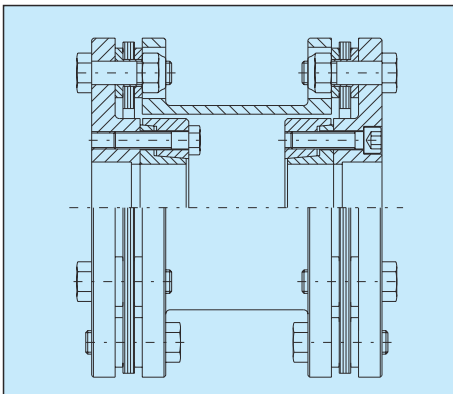
SDT类型（带扭转轴）



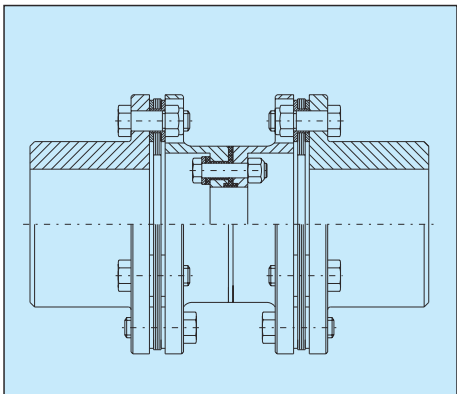
SXHP类型（高速）



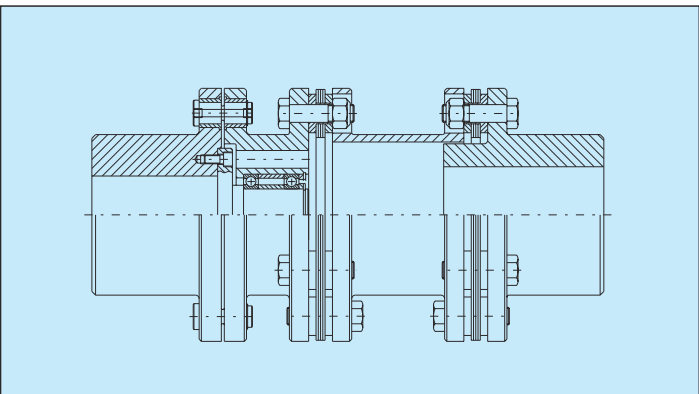
SXP类型（带法兰调试器）



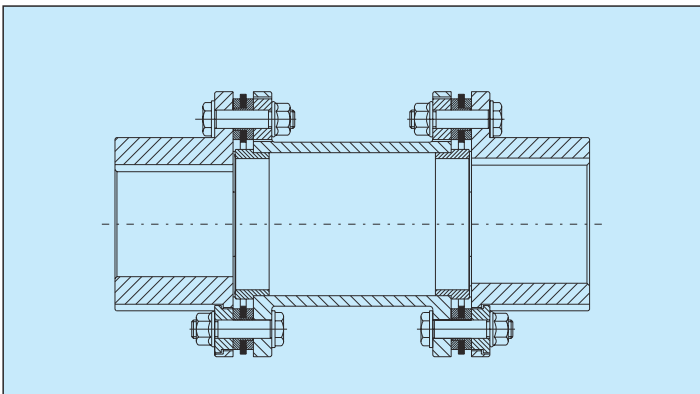
CCAC类型（带内部夹具元件）



SXAE类型（带电绝缘）



SXBR类型（安全联轴器）



SXL类型（带轴限制）



碟片组DOAE345-8 CDRP:用于巡逻艇推进



碟片组 SX-730-10&DO-675-8



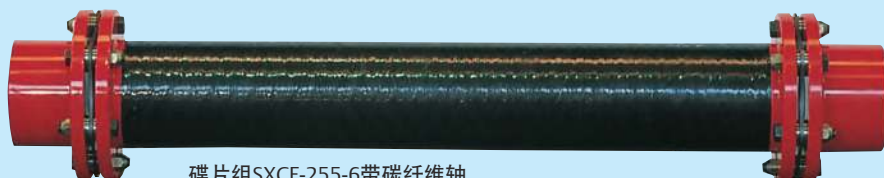
碟片组SXGF-228-6/3296mm螺栓连接用于冷却塔的
玻璃纤维轴



带防磨和防腐涂层的
AISI301碟片组



动平衡



碟片组SXCF-255-6带碳纤维轴



连接关节硬化



用于风机的带玻璃纤维轴的碟片组SXGF-302-6/752mm



用于液压拆装的圆锥套管



用于液压拆卸的锥形齿圈



Lamidisc® DO-570-8



Lamidisc® DOAE-475-8-CFRP: 用于快速轮渡轴系



Lamidisc® DO-675-8 SP用于海洋船舶推进（喷水式推进器）



客户化方案，高速和API（610,671）联轴器



带电绝缘的Lamidisc® DO-675-8 SP细节图



用于起重机的Lamidisc® SXRFD-202-6

轴套安装，机械对中
碟片组和隔套的安装

1. 轴套在机器轴上的安装

a)带键槽的直轴
Jaure供应公差为H7的Lamidisc®轴套。Jaure建议轴要用公差为s6(ISO-286)过盈配合的轴。

无论何时当轴已经加工出公差不是s6的情况，Jaure都会对轴套孔进行客户化。Jaure推荐如下公差：

轴公差	轴套公差
h6	S7
k6	M7
m6	K7
n6	J7
p6	H7

b)夹具设备

当应用夹具设备时，如锥形套管，JAURE建议轴公差为g6对应标准Lamidisc®孔径，（H7）

对于其他类型的链接，请联系我们的技术部门。

2-机械对中

只要设备按照此样本中的安装标准，那么Lamidisc®联轴器就会有很长的使用寿命。然而，要知道任何Lamidisc®联轴器的有效寿命都会受到运转偏差的影响：对中越好，寿命越长。

尽管Lamidisc®联轴器让人满意地在样本中所示的偏角下运转，但是如果机器对中的比联轴器能承受的最大值要好的话，那么联轴器寿命和机器轴承磨损将会很大程度的改进。Jaure建议工作偏差不要超过目录值的20%。因此，下面的公式显示JAURE推荐的最大偏差。

三种类型的加工偏差（补偿，角度和轴向）都要检验。Jaure有如下建议：

· **最大径向偏差** Lamidisc®联轴器可承受的是碟片组间距的函数.对于SX结构，这个间距与轴端间距相同。这个说明不适于其他类型，如CC,DO,CX,DX。

如果轴在最小角偏差下有一个补偿偏差的话，那么如下为最大补偿偏差。

- 6螺栓Lamidisc®

$TIR < (\text{碟片组与膜片组间距}) / 150$
- 8螺栓Lamidisc®

$TIR < (\text{碟片组与膜片组间距}) / 300$
- 10螺栓Lamidisc®

$TIR < (\text{碟片组与膜片组间距}) / 350$
- (注：TIR是总指示器读书，它是轴补偿的两倍)

· **最大角偏差** 每个Lamidisc®都列在表格里。可以通过测量法兰间距（看下图）并从最大读数中减去最小读数(Y-Z)来核实角偏差。（Y-Z）的最大值取决于法兰直径，也就是联轴器尺寸。基于表格中的数据，如下是推荐的最大（Y-Z）值：

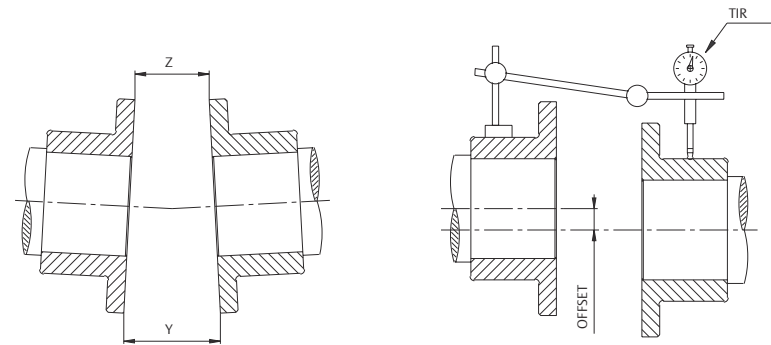
- 6螺栓Lamidisc®

(Y-Z) 联轴器尺寸/300
- 8螺栓Lamidisc®

(Y-Z) 联轴器尺寸/600
- 10螺栓Lamidisc®

(Y-Z) 联轴器尺寸/700

实例：对于Lamidisc®380-6(最大角偏差10), (Y-Z)不应超过380/300=1.27mm。



· **轴向偏差** 在安装过程中允许的轴偏差不要超过目录中允许偏差的20%。位移是联轴器尺寸和螺栓数量的函数。尺寸越大，轴向位移也越大。

轴向位移会对膜片产生很大的应力。为了更长的使用寿命建议Lamidisc®尽可能的靠近且平整。因此，要认真考虑由于热膨胀引起的轴移动。例如，如果从冷设备到热设备轴端间距变化了-5mm（轴相互更近），那么在安装联轴器时冷设备中轴端间距就要有意的做大5mm。

3-碟片组和隔套的安装 联轴器部件的安装取决于碟片组联轴器的类型：唯一需要的工具是常规扳手和套筒及扭矩扳手。按照说明拧紧联轴器螺栓很重要。

Lamidisc®螺栓拧紧扭矩数值。

规格	碟片螺栓免润滑 紧固力矩(Nm)	规格	碟片螺栓免润滑 紧固力矩(Nm)	规格	碟片螺栓免润滑 紧固力矩(Nm)	规格	碟片螺栓免润 滑紧固力矩 (Nm)
90	13	255	450	440	2000	675	9900
110	30	278	450	475	2600	700	12200
132	30	302	600	505	3300	730	12200
158	60	325	600	540	4100	760	14800
185	100	345	780	570	5100		
202	150	380	1100	605	6200		
228	230	410	1500	635	7900		

注：对于润滑螺丝以上数值减少20%；对于不锈钢硬件（螺栓和螺母），请联系JAURE。

法兰连接螺栓拧紧扭矩数值Nm。DO-6和DO-8类型。

规格	螺栓免润滑紧固 力矩(Nm)	规格	螺栓免润滑紧固 力矩(Nm)	规格	螺栓免润滑紧固 力矩(Nm)	规格	螺栓免润滑紧固 力矩(Nm)
90-6	15	278-6	580	505-6	2000	410-8	565
110-6	35	302-6	780	278-8	108	475-8	660
132-6	35	325-6	780	302-8	108	505-8	660
158-6	69	345-6	580	325-8	325	540-8	760
185-6	120	380-6	780	345-8	325	570-8	760
202-6	190	410-6	1000	380-8	325	605-8	760
228-6	295	440-6	1500				
255-6	580	475-6	2000				

注：对于润滑螺丝以上数值减少20%；对于不锈钢硬件（螺栓和螺母），请联系JAURE。

隔套（CX类型）和法兰（DX类型）
螺栓非润滑拧紧扭矩数值Nm。

规格	CX 和 DX 类型	规格	CX 和 DX 类型
132-6/10	8	302-8/40	230
158-6/15	20	325-8/45	230
185-6/20	68	345-8/50	325
202-6/25	108	380-8/55	325
255-6/30	108	410-8/60	325
278-6/35	230	540-8/70	565

a)标准结构。SX和SXR类型

唯一要安装和拧紧的螺栓是连接碟片组到轴套和隔套上的那些。放置好隔套并将螺栓头安装在法兰侧，而非在碟片组侧。螺母要按照指定扭矩用扭矩扳手拧紧，同时螺栓头要固定住。

b)短联轴器结构。CC和CCR类型

CC类型联轴器用于当机器轴端距对于标准SC类型来说太近的情况下。轴套外径减小至可插入到碟片组内部孔里。为了将轴套装在轴上，轴间至少要拉开一个轴套的长度（看表中的尺寸I1和I2）。为了安装联轴器，碟片组可先通过螺栓附在套筒上，然后滑过其中的一个轴套，并附在它上面。然后，机器将会到位使第二个Lamidisc®可附到其轴套上。现在可以进行机器对中了。因为套筒覆盖了轴端，需要通过测量法兰间距（表中“S”尺寸）来检查轴向空间。补偿和角偏差都可通过前面叙述的进行检查。将碟片组附在轴套和套筒上的螺栓必须按照指标拧紧，用扭矩扳手拧螺母，但螺栓头要固定住。

c)分离结构。DO类型

分离结构允许在不将轴套移开轴的情况下进行联轴器的安装和移除。客户收到的联轴器是从JAURE过来已经完全安装好的，螺栓也按照指标拧紧了。如果，有需要将联轴器卸载（万一要替换碟片组）要用扭矩扳手按照指标拧紧螺母，而螺栓头要固定住。在联轴器放置在合适位置前机器对中就要做好。如果轴间距没有正确的调好，那么联轴器将不会很合适的装配在轴套间。用导向螺丝压缩碟片组来使联轴器端部靠近在一起，这样中间轴部分就能插进两端轴套了。一旦到位，联轴器将很快到合适的位置，附在轴轴套上的螺栓要按照JAURE要求拧紧。这个操作要小心进行，因为这些螺栓传递全部的联轴器扭矩。在移除联轴器前先要移除所有留着轴套上的螺栓。然后通过引入现有的在导向孔内的法兰螺栓压紧中间轴并将联轴器取出。

d)根据AGMA516,CX类型 带隔套的减动量联轴器

减动量结构用于当轴应力要求联轴器重心非常接近于机器轴承的情况。这种结构也允许通过去掉套筒以移除设备，而不需要干扰到碟片组的装配。联轴器的安装需要如下步骤：
-将轴套装在轴上。
-测量并调节轴间距（DBSE）。
-向前述对中机器轴。
-按照指标拧紧螺母，同时保持螺栓头固定，在每个轴套上面附上一个碟片组和一个短套管。
-在两个套管中间放置套筒。它将会合适并无干扰，或在法兰间无间隔。如果需要就要纠正机器空间，因为任何轴向位移都会负面的影响到联轴器的长期使用。
-插入法兰螺栓并按照指标用扭矩扳手和调节器拧紧螺母，而保持螺栓头固定。
-重新检查对中性，如果需要就矫正一下。

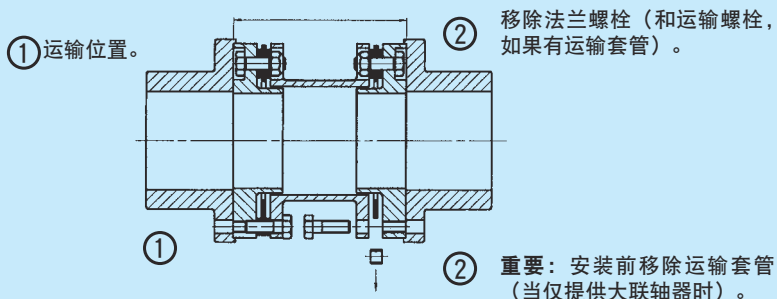
e)带浮动轴装配，法兰的脱离式联轴器根据AGMA 516,DX类型

在联轴器装配合适前就要将机器对中做好。分离式结构允许在不移出轴上轴套的情况下安装和移除联轴器。从Jaure发来的联轴器都是完全装配好的，螺栓也按照指标拧紧，如果，需要卸载联轴器（万一碟片组需要替换）要用扭矩扳手按照指标拧紧螺母，而螺栓头固定不动。只要轴端距离正确设置，那么联轴器就会很好的装在轴套间。一旦到位，就要用扭矩扳手和调节器按照指标将附在轴轴套上的螺母拧紧，而螺栓头固定不动。这个操作要小心进行，因为这些螺栓传递全部的联轴器扭矩。

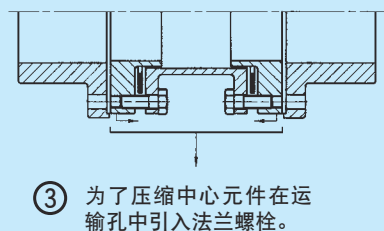
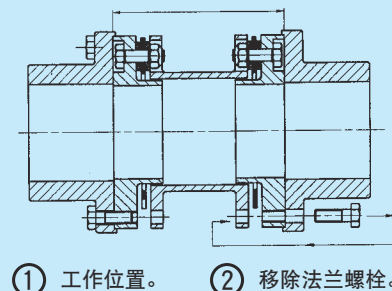
保留技术修改

标准轴套的DO类型 安装和卸载指导

安装

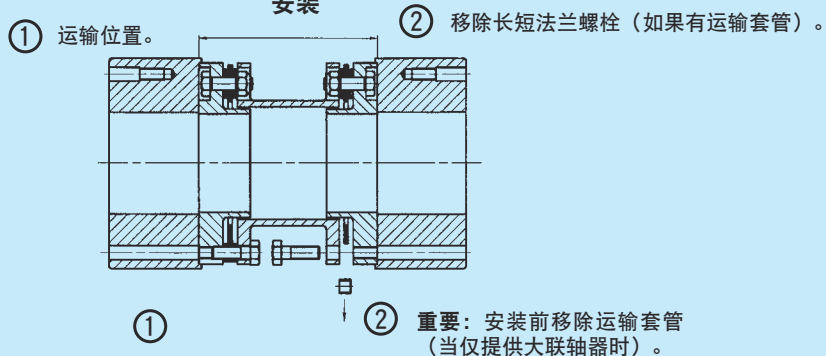


卸载

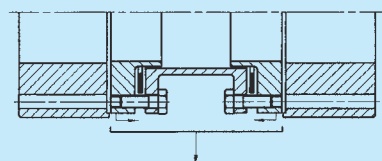
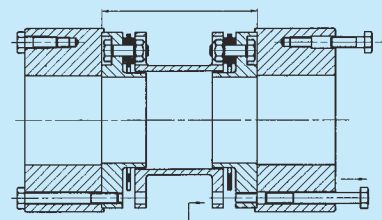


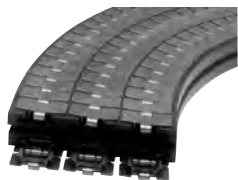
大轴套的DO类型 安装和卸载指导

安装



卸载





**SYSTEM
PLAST**

输送线链板



SEALMASTER

带座球轴承



MORSE

离合器



Browning

轴装式减速机



SEALMASTER

带座滚子轴承



ROLLWAY

滚子轴承



Browning

V型带传器



MORSE

滚子链



KOP-FLEX

联轴器



JAURE

风电联轴器



MORSE

涡轮传动



McGILL

精密轴承

艾默生工业自动化 动力传动解决方案

Corporate Headquarters
7120 New Buffington Road
Florence, KY 41042

JAURE, S.A.

Ernio bidea ,s/n -20150 ZIZURKIL (Guipuzcoza) SPAIN

Tel.(34) 943 690054

Fax.(34) 943 690295

Fax Tech.Dept.(34)943 690317

客户服务电话（中国）

400 885 8820

www.emerson-ept.com

www.systemplast.com

艾默生动力传动（漳州）有限公司

Tel.(86) 596 2109921

Fax.(86) 596 2136004

sales.zz@emerson.com

上海办事处

Tel.(86) 21 54260668 * 338

Cell.(86) 18602123310

zigi.zhang@emerson.com

西安办事处

Tel.(86) 29 88836681

Fax.(86) 29 89180002

anniej.zhang@emerson.com

北京办事处

Tel.(86) 10 85631122 * 862

Cell.(86) 13910516792

gang.liu@emerson.com



EMERSON™
Industrial Automation

应用注意事项

准确地选择和应用动力传动产品和组件，包括与产品安全相关领域的责任应由客户自行承担。工作和性能要求以及潜在的相关问题有明显不同，具体取决于此类产品和组件的使用和应用。本出版物中包括的技术和应用信息的范围有一定限制。独特的工作环境和条件、润滑要求、载荷支撑以及其他因素会显著影响产品和组件的应用和工作结果，因此客户应仔细阅读相关要求。艾默生动力传动公司及其分公司根据产品和组件的使用而提供的任何技术建议或意见均建立在真诚和免费的基础上，且艾默生对所提供的建议、所获得的结果均不承担任何义务或责任，所有此类建议和意见引起的风险由客户自行承担。

若要获取艾默生销售、担保免责声明、责任限制和补救措施的标准条款和条件副本，请拨打客户服务电话：86-400 885 8820。上述销售、担保免责声明和责任限制的标准

条款和条件适用于任何购买、获取或使用本文提及的艾默生动力传动公司产品的个人，包括从授权分销商处购买上述品牌产品的个人。

System Plast, Sealmaster, Morse, Browning, Rollway, Mc.Gill, Kop-Flex, JAURE, 艾默生、艾默生工业自动化、是艾默生电气公司或属下其中一间分公司的商标。

©2010 Emerson Power Transmission, 保留所有权利。

MCB11014C • Form#JAU0128524G • Printed in China

JAURE Larmidisc All Steel Coupling